

Top 100
Global
Innovator
10년 연속 선정

경제형 드라이브 **iG5A**

1-phase 200~230V 0.4~1.5kW
3-phase 200~230V 0.4~22kW
3-phase 380~480V 0.4~22kW



RoHS

LS ELECTRIC

경제형 Intelligent 드라이브

STARVERT **iG5A**

초소형 사이즈에 센서리스 벡터의 강력한 파워!

사용자 중심의 조작 및 유지 편의성으로 기계장치, 설비의 부가가치를 향상시킵니다.

대폭 작아진
초소형 사이즈

충실한
Global 대응

STARVERT
iG5A

강력한 파워에
고기능 까지

사용자 중심의
조작 및 유지 편의성



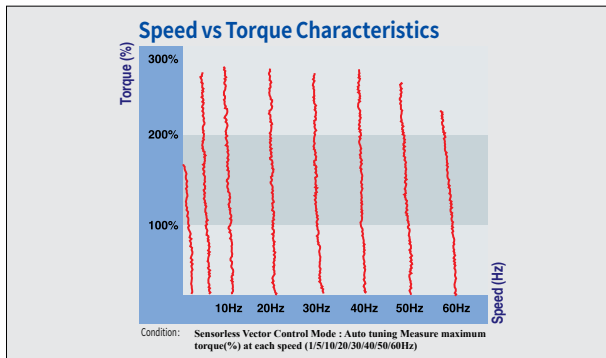
CONTENTS

특징	4
기종 및 형명	8
기본 정격	9
결선도	11
단자 기능	13
로더 기능	14
각 그룹 및 코드간의 이동	15
시운전 순서	17
외형 치수	19
제동저항 및 주변기기	22
기능일람표	23
보호 기능	32
이상 대책 및 점검	33
Starvert Series	34
교육일정	39

LS 고유의 센서리스 벡터 제어와 PID제어, 운전 중 지락보호 기능 채택으로 초소형 드라이브의 한계를 극복하였습니다.

센서리스 벡터 제어로 저속에서도 우수한 토크 성능 확보

LS의 고유한 센서리스 벡터 제어를 통한 우수한 전동기 제어능력으로 강력한 토크성능을 발휘합니다.



운전 중 지락보호 가능

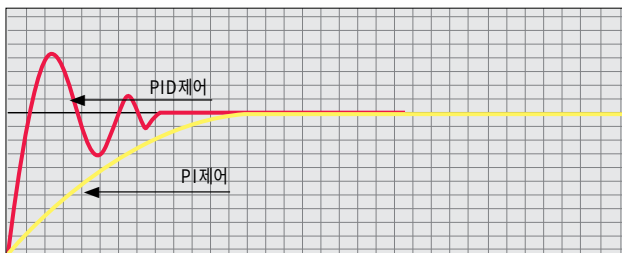
Starvert iG5A는 초소형 임에도 운전 중에 지락 보호가 가능하여 사고를 예방할 수 있습니다.

아날로그 신호로 정·역운전 제어

-10V~10V 입력이 가능하여 전압신호 만으로도 드라이브의 속도지령 및 정·역운전 제어가 가능합니다.

향상된 PID 제어기능 내장

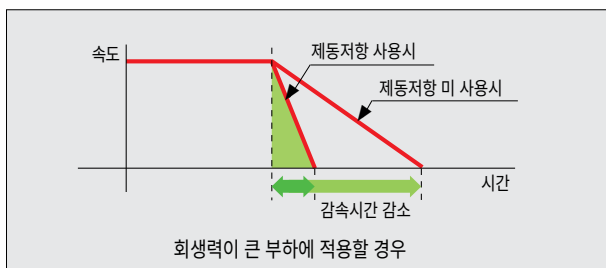
자체 PID기능을 내장하고 있어 별도의 PID 컨트롤러 없이 유량이나 압력, 온도 등을 일정하게 제어할 수 있습니다.



DB회로를 내장하여 제동저항기 접속가능

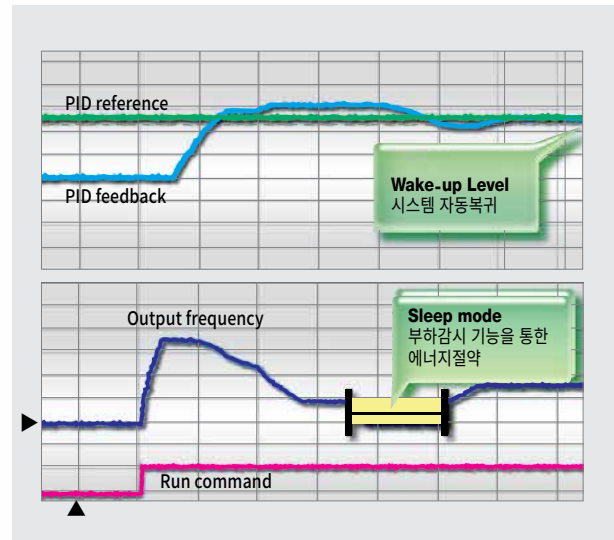
옵션으로 제동저항기를 접속하면 반송, 운반기계 등 회생력이 큰 부하에서도 무리없이 감속시간을 줄일 수 있어 생산성 및 제어성이 향상됩니다.

* 정격은 제동저항 및 주변기기(22Page)를 참고하십시오.



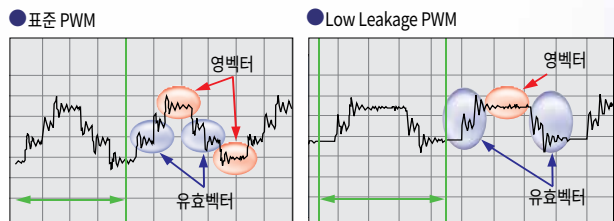
Sleep and Wake-Up 기능

부하가 작을 경우에는 드라이브가 자동으로 정지하고, 부하가 증가하면 다시 가동하여 전체 시스템 에너지를 절약하는 기능을 내장하고 있습니다.



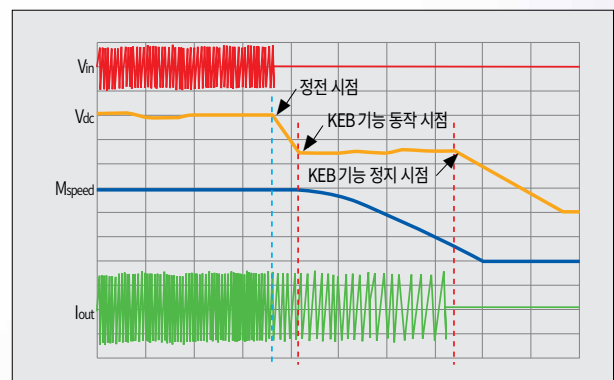
누설 저감 기능

LS 고유의 저누설 PWM 알고리즘을 내장하여 습기가 많은 냉각탑, 온실 등 누설 전류가 적은 드라이브를 필요로 하는 환경에서도 안심하고 사용할 수 있습니다.



전원 사고 시 안정된 시스템 정지를 위한 KEB

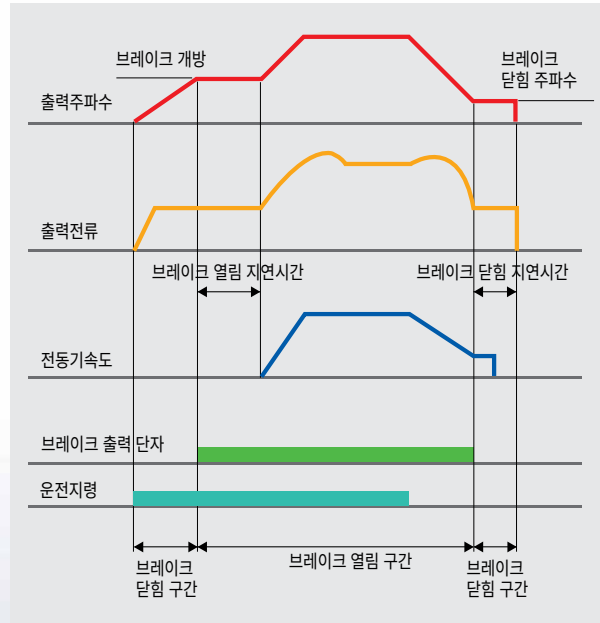
전원 사고로부터 주요 설비를 보호해 주는 KEB 기능은 돌발적인 전원단 정전 사고 발생시 입력 전원 없이도 자동으로 부하를 정지 시킴으로써 고객의 설비를 안전하게 보호합니다.





브레이크 제어 기능

전자 브레이크를 이용하는 부하 시스템에서 드라이브의 출력 단자를 이용하여 브레이크 On, Off 제어가 가능합니다.



RS485 통신 기능 내장

외부기기에서 손쉽게 통신을 통한 운전 또는 상태 모니터링이 가능합니다. 또한 여러가지 통신 옵션으로 전체 시스템의 통신환경에 쉽게 적용 가능합니다.

RS-485 통신활용 사례

XGT Panel과 통신



효율적인 운전상태 Monitoring

- 각 장비 별 가동시간 Check 가능
- 경고 메시지 한글 출력 가능
- 효율적인 트립 이력관리(트립 발생시간, 해제시간, 상태 등)
- 한·영·중문 표시지원

원격제어 관리

- 운전 지령 가능(정·역운전, 주파수 변경 등)
- 파라미터 설정 가능 • 드라이브 31대 제어 가능
- RS485, Modbus 통신 가능

PC와의 통신



효율적인 운전상태 Monitoring

- 실시간 운전상태 Check 가능(전압, 전류, 주파수 등)
- 변경 파라미터 확인 가능
- Windows 지원

원격제어 관리

- 운전 지령 가능(정·역운전, 주파수 변경 등)
- 파라미터 설정 가능 • 드라이브 31대 제어 가능
- RS485, Modbus 통신 가능

※LS ELECTRIC 홈페이지에서 DriveView를 무료로 Download 받으실 수 있습니다.

편리한 4방향 Key로 파라미터 설정이 쉬울뿐 아니라, 자기진단 기능, 냉각팬 On/Off 기능 등 유지보수까지 고려한 최첨단 드라이브입니다.

자기진단 기능으로 파워 모듈의 상태 확인

자기진단 기능을 내장하여 간단한 파라미터 설정만으로도 드라이브의 중요 부분인 출력모듈의 이상유무를 Check 할 수 있습니다.

간단한 냉각팬 교체

드라이브의 커버를 벗기지 않고도 간단하게 팬을 교체할 수 있는 구조를 채택 하였습니다.



냉각팬 On/Off 제어 가능

내부 온도에 따라 냉각팬 제어가 가능하여 팬소음을 줄였으며 이로 인하여 냉각팬의 수명 또한 연장 되었습니다.

편리한 4방향 Key 채움으로 파라미터 설정 용이

인체공학적 4방향 Key 채움하여 파라미터를 더욱 간단하고, 빠르게 조작 할 수 있으며, 드라이브의 상태 모니터링 역시 편리하게 확인하실 수 있습니다.

패널 외부 설치용 별치형 Loader(옵션)

패널 외부에서 모니터링 및 제어가 가능하며 여러대의 드라이브에 동일 파라미터를 간편하게 복사 적용할 수 있습니다.



제품명	비고
INV, REMOTE KPD 2M(SV-iG5A)	원격조작 옵션(2m)
INV, REMOTE KPD 3M(SV-iG5A)	원격조작 옵션(3m)
INV, REMOTE KPD 5M(SV-iG5A)	원격조작 옵션(5m)



넓어진 제품범위

0.4에서 22kW까지 적용모터 범위가 확장되어
보다 다양한 용도에 적용이 가능해 졌습니다.



충실한 글로벌 대응

기계에 장착하여 해외에 수출하는 고객을 위하여 해외 규격
취득 및 제품 구비로 충실하게 글로벌 환경에 대응합니다.

세계 규격 대응 (UL, CE)

점점 증가하는 해외수출에 대비하여 UL, CE 규격을 획득하여 국내뿐
아니라 해외수출까지 문제가 없도록 세계 규격을 취득하였습니다.

해외 Motor 대응(4kW 용량 추가)

iG5A는 4kW 용량의 드라이브를 추가하여 선택의 폭을 늘림으로써, 좀더
쉽게 적용 가능 하도록 하였습니다.

해외 전압정격 대응

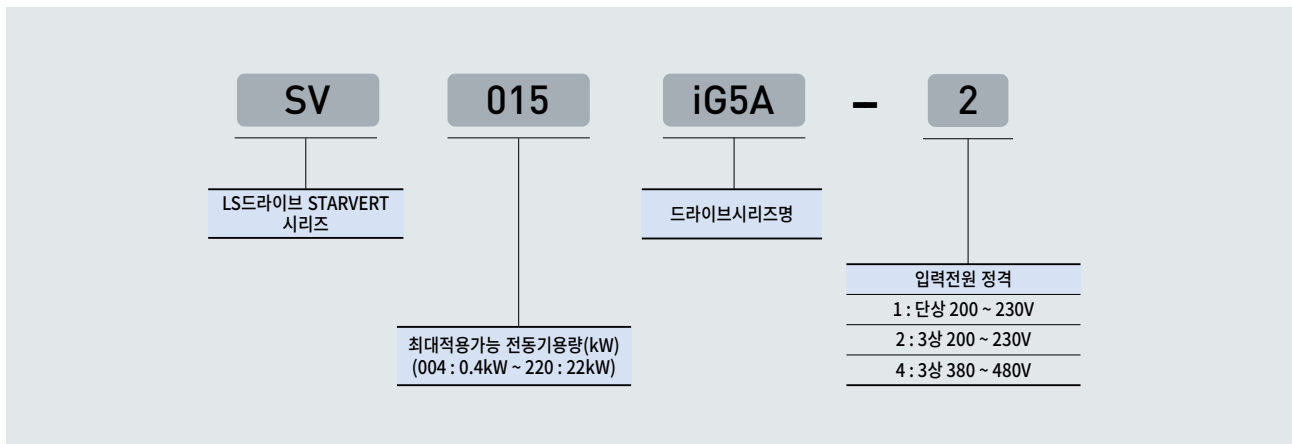
입력전압의 폭을 늘려 380V~480V(+10, -15%)의 전원을 사용하실 수 있습니다.

PNP/NPN 입력 선택 가능

입력단자의 경우 PNP 또는 NPN 타입의 TR신호와 연결이 가능하므로 제어
신호 단자의 Type에 관계없이 간단한 선택만으로 이용이 가능합니다.



적용전동기	단상 200V 계열	3상 200V 계열	3상 400V 계열
0.4kW (0.5HP)	SV004iG5A-1	SV004iG5A-2	SV004iG5A-4
0.75kW (1HP)	SV008iG5A-1	SV008iG5A-2	SV008iG5A-4
1.5kW (2HP)	SV015iG5A-1	SV015iG5A-2	SV015iG5A-4
2.2kW (3HP)		SV022iG5A-2	SV022iG5A-4
3.7kW (5HP)		SV037iG5A-2	SV037iG5A-4
4.0kW (5.4HP)		SV040iG5A-2	SV040iG5A-4
5.5kW (7.5HP)		SV055iG5A-2	SV055iG5A-4
7.5kW (10HP)		SV075iG5A-2	SV075iG5A-4
11.0kW (15HP)		SV110iG5A-2	SV110iG5A-4
15.0kW (20HP)		SV150iG5A-2	SV150iG5A-4
18.5kW (25HP)		SV185iG5A-2	SV185iG5A-4
22.0kW (30HP)		SV220iG5A-2	SV220iG5A-4



입력 및 출력 정격 : 입력 전압 단상 200V 급

모델명 SV□□□ iG5A-1 □		004	008	015
적용 모터 ^{주1)}	[HP]	0.5	1	2
	[kW]	0.4	0.75	1.5
출력 정격	정격 용량 [kVA] ^{주2)}	0.95	1.9	3.0
	정격 전류 [A] ^{주3)}	2.5	5	8
	최대 출력 주파수	400 [Hz] ^{주4)}		
	최대 출력전압 [V]	3상 200 ~ 230V ^{주5)}		
입력정격	정격 전압 [V]	1상 200 ~ 230 VAC (+10%, -15%)		
	정격 주파수	50 ~ 60 [Hz] (±5%)		
냉각 방식		강제 풍냉		
드라이브 중량 [kg]		0.77	1.12	1.84

입력 및 출력 정격 : 입력 전압 3상 200V 급

모델명 SV□□□ iG5A-2 □		004	008	015	022	037	040	055	075	110	150	185	220
적용 모터 ^{주1)}	[HP]	0.5	1	2	3	5	5.4	7.5	10	15	20	25	30
	[kW]	0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	4.0	5.5	7.5	11	15	18.5	22
출력 정격	정격 용량 [kVA] ^{주2)}	0.95	1.9	3.0	4.5	6.1	6.5	9.1	12.2	17.5	22.9	28.2	33.5
	정격 전류 [A] ^{주3)}	2.5	5	8	12	16	17	24	32	46	60	74	88
	최대 출력 주파수	400 [Hz] ^{주4)}											
	최대 출력전압 [V]	3상 200 ~ 230V ^{주5)}											
입력정격	정격 전압 [V]	3상 200 ~ 230 VAC (+10%, -15%)											
	정격 주파수	50 ~ 60 [Hz] (±5%)											
냉각 방식		자연 냉각	강제 풍냉										
드라이브 중량 [kg]		0.76	0.77	1.12	1.84	1.89	1.89	3.66	3.66	9.00	9.00	13.3	13.3

입력 및 출력 정격 : 입력 전압 3상 400V 급

모델명 SV□□□ iG5A-4 □		004	008	015	022	037	040	055	075	110	150	185	220
적용 모터 ^{주1)}	[HP]	0.5	1	2	3	5	5.4	7.5	10	15	20	25	30
	[kW]	0.4	0.75	1.5	2.2	3.7	4.0	5.5	7.5	11	15	18.5	22
출력 정격	정격 용량 [kVA] ^{주2)}	0.95	1.9	3.0	4.5	6.1	6.9	9.1	12.2	18.3	22.9	29.7	34.3
	정격 전류 [A] ^{주3)}	1.25	2.5	4	6	8	9	12	16	24	30	39	45
	최대 출력 주파수	400 [Hz] ^{주4)}											
	최대 출력전압 [V]	3상 380 ~ 480V ^{주5)}											
입력정격	정격 전압 [V]	3상 380 ~ 480 VAC (+10%, -15%)											
	정격 주파수	50 ~ 60 [Hz] (±5%)											
냉각 방식		자연 냉각	강제 풍냉										
드라이브 중량 [kg]		0.76	0.77	1.12	1.84	1.89	1.89	3.66	3.66	9.00	9.00	13.3	13.3

주1) 적용 모터는 4극 OTIS-LG 표준 모터를 사용하는 경우의 최대 적용 용량을 표시한 것입니다.
 주2) 정격 용량은 200V급 입력 용량은 220V, 400V 입력 용량은 440V를 기준으로 한 것입니다.
 주3) 캐리어 주파수(H39) 설정이 3kHz 이상일 경우 Manual을 참고 하십시오.(Page 13-4)
 주4) H40(제어 방식 선택)을 3번(센서리스 벡터 제어)으로 선택하면 최대 주파수는 300Hz까지 설정 할 수 있습니다.
 주5) 최대 출력 전압은 전원 전압 이상으로 올라가지 않습니다. 출력 전압은 전원 전압 이하에서 임의로 설정할 수 있습니다.

제어

제어방식	V/F 제어, 센서리스 벡터 제어	
주파수 설정 분해능	디지털 지령: 0.01Hz 아날로그 지령: 0.06Hz (최대 주파수: 60Hz)	
주파수 정도	디지털 지령 운전: 최대 출력 주파수의 0.01% 아날로그 지령 운전: 최대 출력 주파수의 0.1%	
V/F 패턴	리니어, 2승 저감, 사용자 V/F	
과부하 내량	150% 1분	
토크 부스트	수동 토크 부스트, 자동 토크 부스트	
회생제동 토크	최대 제동 시간/사용량	20% ^{주1)} 별도 설치형 제동저항 사용시 150% ^{주2)}

주1) 회생제동 토크 20%는 감속정지시 모터의 손실에 의한 평균 제동 토크를 의미 합니다.

주2) 제동 저항기의 정격은 Manual을 참조 하십시오.(page 13-10).

운전

운전 방식	로더 / 단자대 / 통신 운전 / 리모트 로더 중 선택	
주파수 설정	아날로그 방식: 0 ~ 10[V], -10 ~ 10[V], 0 ~ 20[mA] 디지털 방식: 로더	
운전 기능	PID제어, 업-다운 운전, 3-와이어 운전	
입력	다기능 단자 (8점) P1 ~ P8	NPN / PNP 선택 가능 기능: 정방향 운전, 역방향 운전, 비상정지, 고장 시 리셋, 조그운전, 다단속 주파수 - 상 / 중 / 하, 다단 가감속 - 상 / 중 / 하, 정지 중 직류 제동, 제 2 전동기 선택, 업 - 다운 운전기능(주파수 증가 / 감소), 3 와이어 운전, 외부 트립 신호 입력 (A / B 접점), 자기 진단, PID운전 중 일반운전으로 절체, 2nd Source, 아날로그 지령 주파수 고정, 가감속 중지, 업 - 다운 주파수 저장 중 선택, 조그 정 / 역방향 운전.
	다기능 오픈컬렉터 단자	고장 출력 및 드라이브 운전상태 출력
출력	다기능 릴레이 단자	DC 24V 50mA 이하 (N.O., N.C.) AC250V 1A 이하, DC 30V 1A 이하
	아날로그 출력 (AM)	0 ~ 10 Vdc (10mA 이하): 출력주파수, 출력전류, 출력전압, 드라이브 직류전압 중 선택 가능

보호 기능

트립	과전압, 저전압, 과전류, 과전류2, 지락 전류 검출, 드라이브 과열, 전동기 과열, 출력 결상, 과부하 보호, 통신 오류, 주파수 지령 상실, 하드웨어 이상, 냉각팬 이상, 브레이크 이상
경보	스톨방지, 과부하
순시 정전 ^{주3)}	15 msec 이하: 운전 계속 (정격 입력 전압, 정격 출력 이내 일 것) 15 msec 이상: 자동 재시동 운전 가능

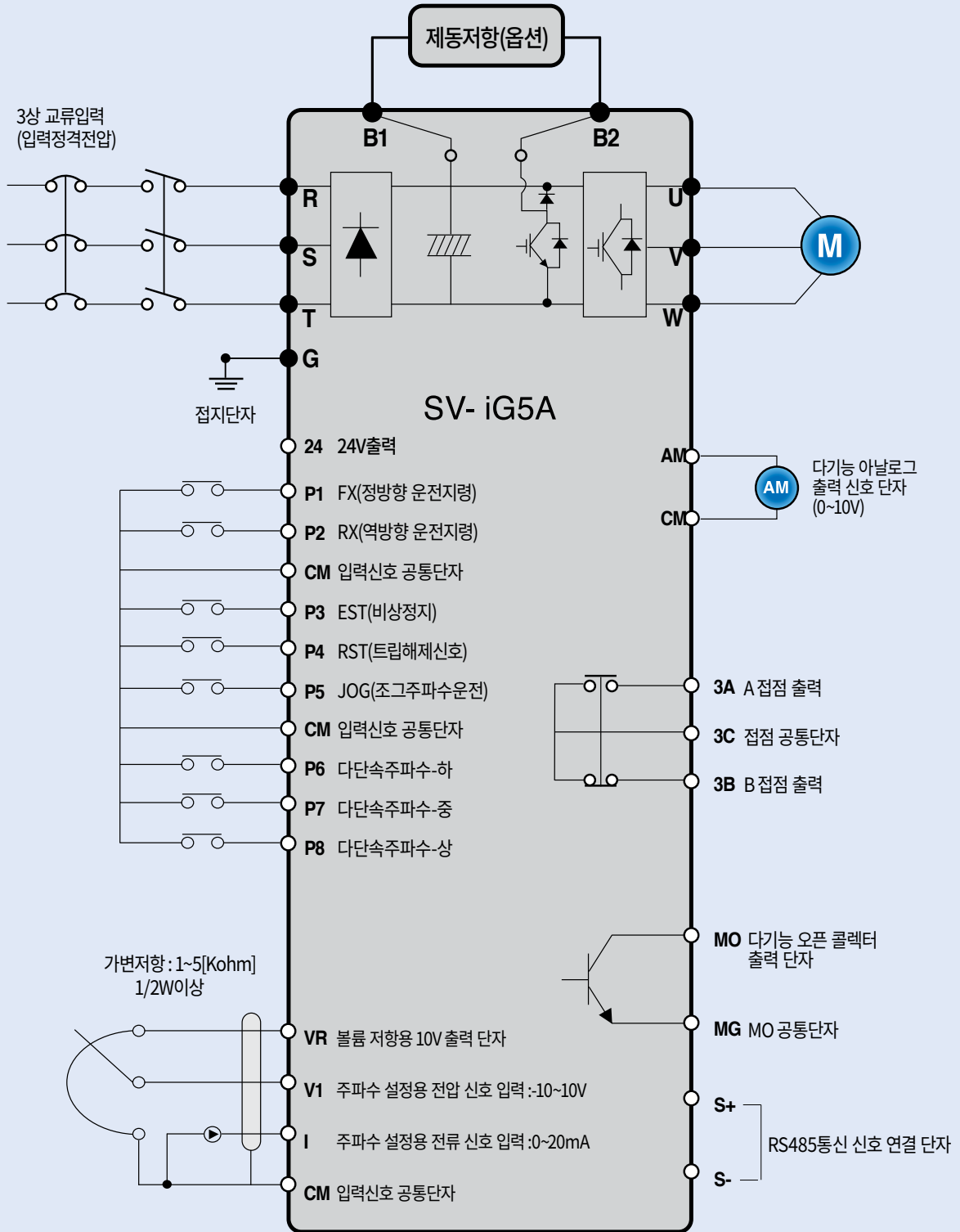
주3) 단상의 경우 10msec 이하에서 계속 운전 (정격 입력 전압, 정격 출력 이내 일 것)

구조 및 사용 환경

보호구조	개방형 (IP 20), UL Enclosure(ENC) Type1 (Ambient Temperature 40°C) ^{주4)}
주위온도	-10°C ~ 50°C
보존온도	-20°C ~ 65°C
주위습도	상대 습도 90% RH 이하 (이슬 맺힘 현상 없을 것)
고도, 진동	1,000m 이하 (1,000m 이상부터 매 100m 상승 시 전압/출력전류 1% 씩 Derating 적용, 최대 4,000m), 5.9m/sec ² (0.6G) 이하
주위기압	70~106 kPa
주위 환경	실내에 부식성 가스, 인화성 가스, 오일 미스트, 먼지 등이 없을 것 Pollution Degree 2 Environment

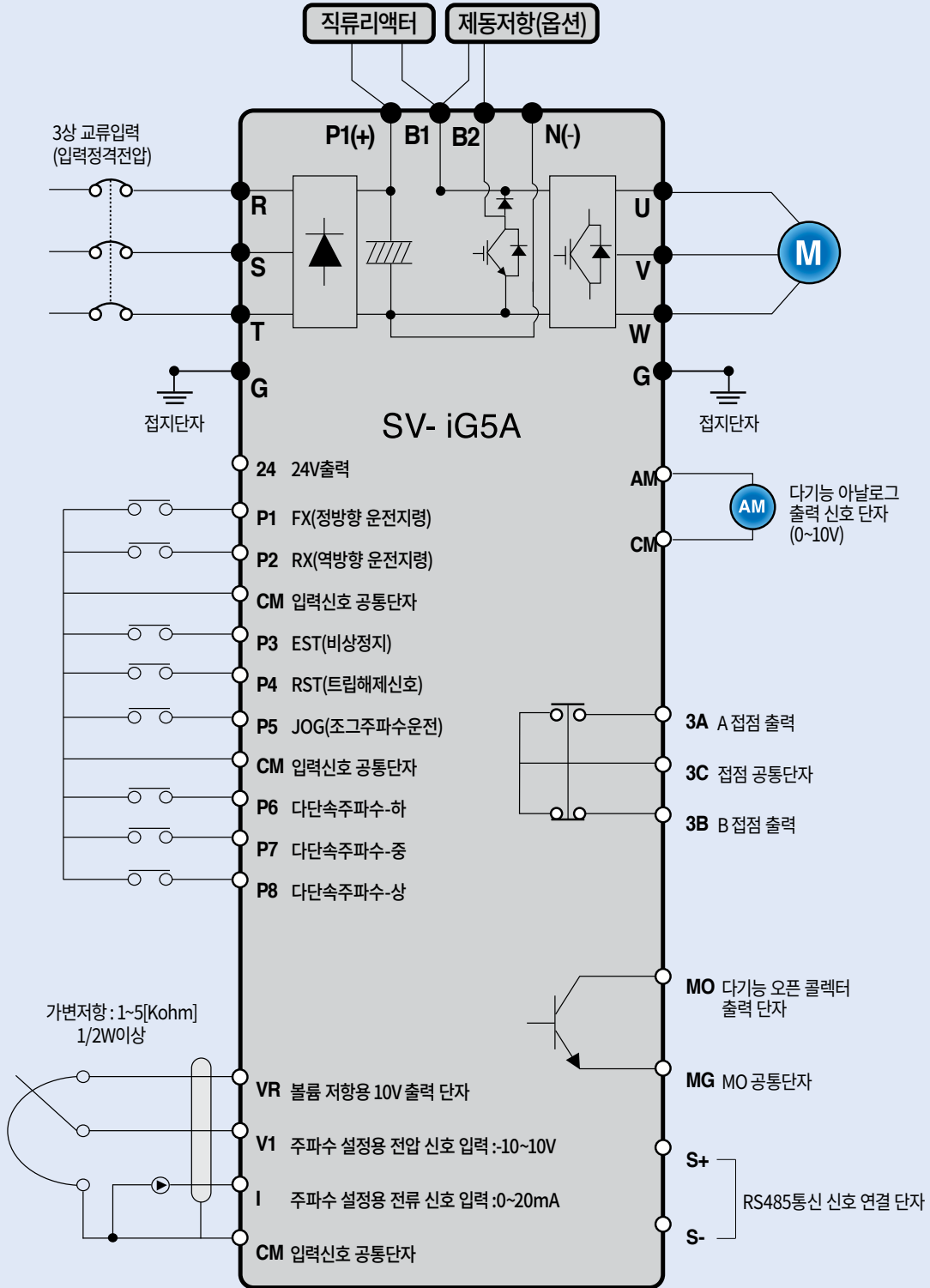
주4) UL Enclosure(ENC) Type1 with top cover and conduit box installed

0.4~7.5kW



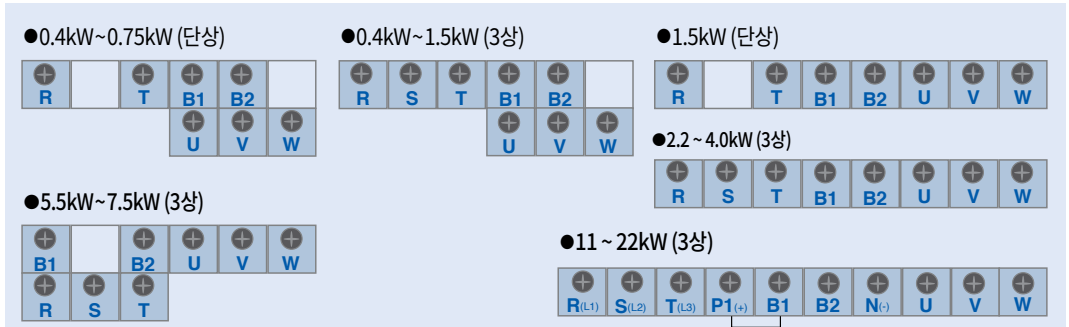
주1) 각 단자대의 정격은 단자기능 (13Page)을 참조하여 주십시오.
 주2) 단상 제품의 교류 입력은 R, T 상 입력 (0.4~1.5kW)

11.0~22.0kW

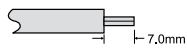


주) 각 단자대의 정격은 단자기능 (13Page)을 참조하여 주십시오.

2.4 파워 단자대 배선 정격



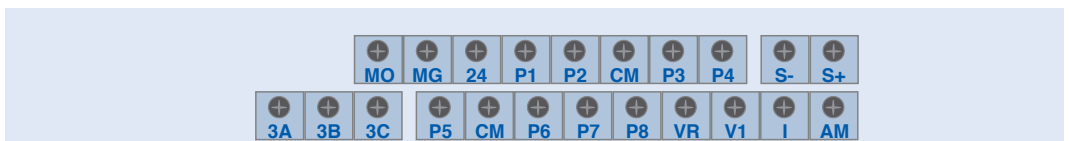
□ 압착단자를 사용하지 않을 경우 전선피복의 제거길이



□ SV185iG5A-2, SV220iG5A-2 는 UL 승인이 된 Ring 또는 Fork Terminal을 사용해야 합니다.

	R, S, T 굵기		U, V, W 굵기		접지선 굵기		단자나사크기 Terminal Screw Size	단자 토크 Screw Torque (Kgf.cm)/lb-in
	mm ²	AWG	mm ²	AWG	mm ²	AWG		
SV004iG5A-1	2.5	14	2.5	14	4	12	M3.5	10/8.7
SV008iG5A-1							M4	15/13
SV015iG5A-1							M3.5	10/8.7
SV004iG5A-2							M4	15/13
SV008iG5A-2							M5	32/28
SV015iG5A-2							M6	30.7/26.6
SV022iG5A-2	4	12	4	12	6	10	M8	30.5/26.5
SV037iG5A-2							M5	32/28
SV040iG5A-2							M6	30.7/26.6
SV055iG5A-2							M8	30.5/26.5
SV075iG5A-2							M5	32/28
SV110iG5A-2							M6	30.7/26.6
SV150iG5A-2	2.5	14	2.5	14	2.5	14	M3.5	10/8.7
SV185iG5A-2							M4	15/13
SV220iG5A-2							M5	32/28
SV004iG5A-4							M6	30.7/26.6
SV008iG5A-4							M8	30.5/26.5
SV015iG5A-4							M5	32/28
SV022iG5A-4	4	12	4	12	4	12	M6	30.5/26.5
SV037iG5A-4							M5	32/28
SV040iG5A-4							M6	30.7/26.6
SV055iG5A-4							M8	30.5/26.5
SV075iG5A-4							M5	32/28
SV110iG5A-4							M6	30.7/26.6
SV150iG5A-4	16	6	10	8	10	8	M8	30.5/26.5
SV185iG5A-4							M6	30.7/26.6
SV220iG5A-4							M8	30.5/26.5
SV004iG5A-4							M5	32/28
SV008iG5A-4							M6	30.7/26.6
SV015iG5A-4							M8	30.5/26.5

제어회로 단자



주1) 전선은 600V, 75°C이상의 동전선을 사용하여 주십시오.
 주2) 단자나사는 규정 토크를 적용하여 주십시오.

※ 다기능 입력단자 (P1~P8)를 외부 24V 전원을 통해 구동할 때 실제로 12V이상의 전압이 공급되어야 동작을 합니다.
 제어단 전선의 전압강하에 의해 12V이하로 떨어지지 않도록 주의하십시오.
 ※ 제어 배선을 케이블 타이 등을 이용하여 정리할 때는 제어 단자대에서 15cm 이상 떨어진 곳에서 작업하십시오. 그렇지 않으면 전면 덮개가 조립되지 않을 수 있습니다.
 ※ 전선은 600V, 75°C이상의 동전선을 사용하여 주십시오.
 ※ 단자나사는 규정 토크를 적용하여 주십시오.

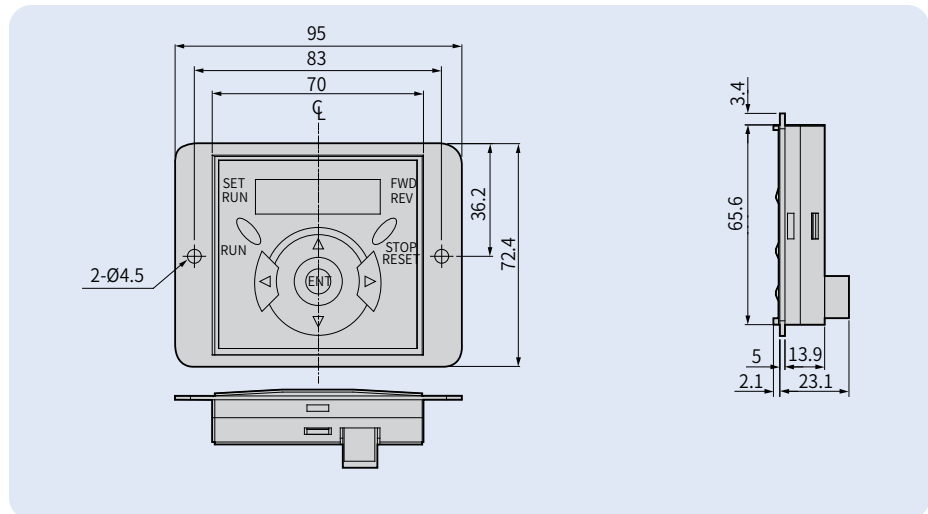
단자 종류	단자 명칭	배선 굵기(mm ²)		단자나사	토크 (Nm) ^{※2}	전기적 정격
		단선	연선			
P1~P8	다기능 입력 단자 1-8	1.0	1.5	M2.6	0.4	
CM	접점 공통 단자					
VR	외부 볼륨 저항용 전원단자					출력전압 : 12V 최대출력전류 : 100mA 볼륨저항 : 1 ~ 5kohm
V1	전압 운전용 입력 단자					최대입력전압 : -10V ~ +10V 입력
I	전류 운전용 입력 단자					0 ~ 20mA 입력 내부저항 : 250 ohm
AM	다기능 아날로그 출력 단자					최대출력전압 : 11[V] 최대출력전류 : 10mA
MO	다기능 단자(오픈 컬렉터)					DC 26V, 100mA 이하
MG	외부 전원용 접지 단자					
24	외부 24V 전원					최대출력전류 : 100mA
3A	다기능 릴레이 출력 A접점					AC 250V, 1A 이하
3B	다기능 릴레이 출력 B접점	DC 30V, 1A 이하				
3C	다기능 릴레이 접점 공통 단자					



구분	표시	기능 명칭	기능 설명
KEY	RUN	운전 키	운전 지령
	STOP/RESET	정지/리셋 키	STOP: 운전 시 정지 지령, RESET: 고장 시 리셋 지령
	▲	업 키	코드를 이동하거나 파라미터 설정값을 증가시킬 때 사용
	▼	다운 키	코드를 이동하거나 파라미터 설정값을 감소시킬 때 사용
	▶	우 쉬프트 키	그룹간의 이동이나 파라미터 설정 시 자릿수를 우측으로 이동할 때 사용
	◀	좌 쉬프트 키	그룹간의 이동이나 파라미터 설정 시 자릿수를 좌측으로 이동할 때 사용
	ENT	엔터 키	파라미터 값을 변경할 때나 변경된 파라미터를 저장하고자 할 때 사용
LED <small>주1)</small>	FWD	정방향 표시	정방향 운전중일때 점등합니다.
	REV	역방향 표시	역방향 운전중일때 점등합니다.
	RUN	운전중 표시	가·감속 중인 경우 점멸하며 정속인 경우 점등합니다.
	SET	설정중 표시	파라미터를 설정 중에 점등합니다.

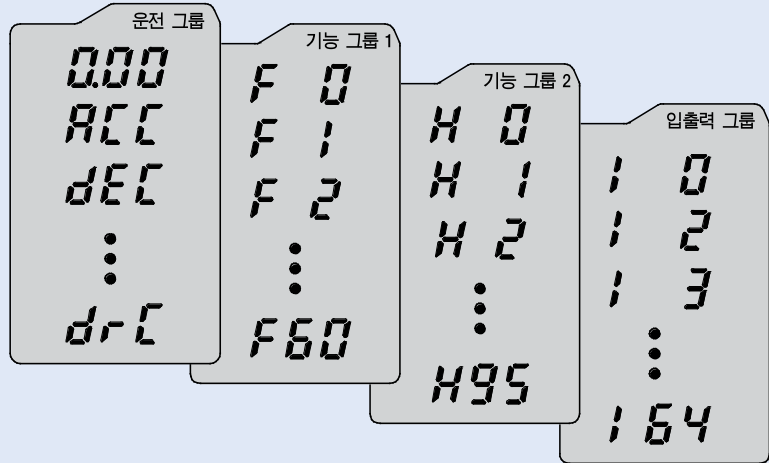
주1) 트립 시 4개의 LED가 동시에 점멸합니다.

외장형 로더 외형도 및 치수



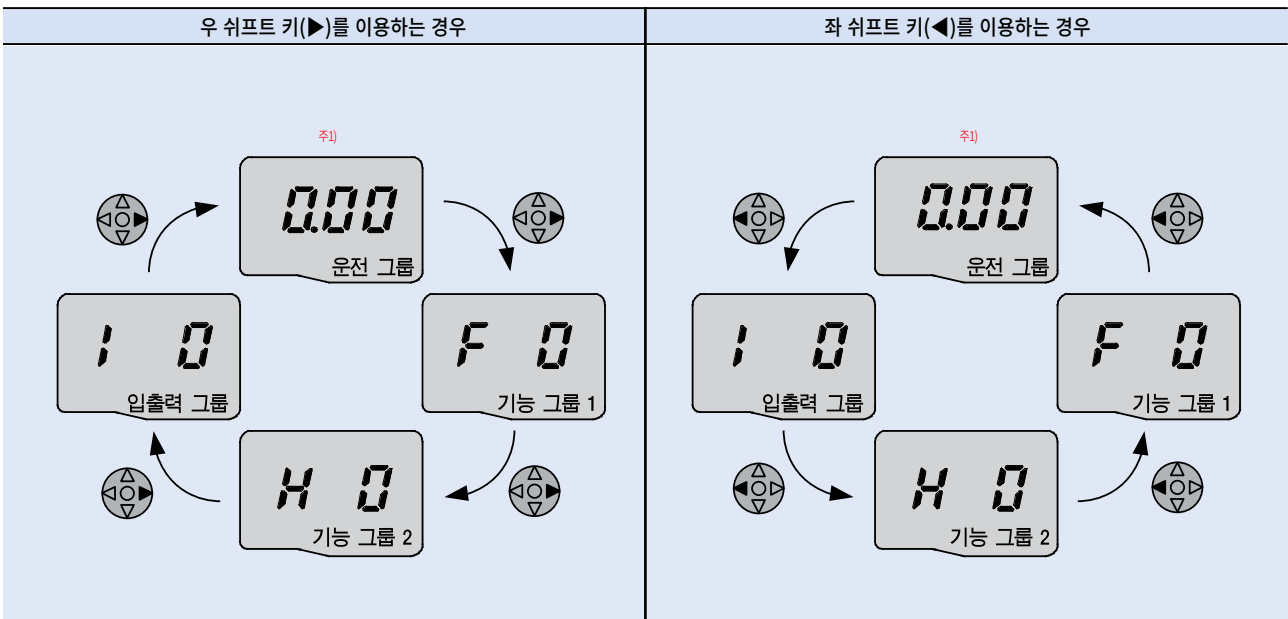
제어 파라미터 그룹

드라이브의 원활한 운전을 위해 운전상황에 맞는 파라미터를 설정해야 하는데 파라미터 그룹은 4개의 그룹으로 나뉘어져 있습니다. 이 그룹의 명칭 및 주요내용은 다음과 같습니다.



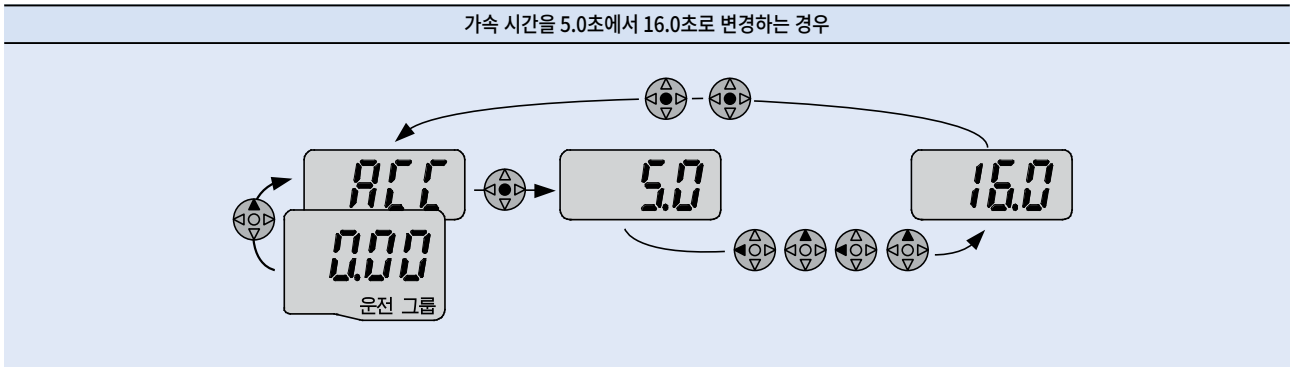
그룹 명칭	주요 내용
운전 그룹	목표 주파수, 가·감속 시간 등 운전에 필요한 가장 기본적인 파라미터
기능 그룹 1	출력 주파수 및 전압을 조정할 수 있는 기본 기능 파라미터
기능 그룹 2	PID 운전 및 제2전동기 설정 등 응용 기능 파라미터
입출력 그룹	다기능 단자 설정 등 시퀀스 구성에 필요한 파라미터

그룹간의 이동은 아래 그림에서와 같이 각 그룹의 첫 번째 코드에서만 이동이 가능 합니다.



주1) 운전 그룹의 첫 번째 코드는 목표 주파수를 설정할 수 있는 곳입니다. 따라서 공장 출하 시에는 0.00으로 설정되어 있으나 사용자가 운전 주파수를 변경한 경우에는 변경된 운전 주파수를 표시합니다.

그룹간의 이동은 아래 그림에서와 같이 각 그룹의 첫 번째 코드에서만 이동이 가능합니다.



1		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 첫 번째 코드 정보를 표시합니다. 업 키(▲)를 누릅니다.
2		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 두 번째 코드인 가속 시간 ACC를 표시합니다. 엔터 키(●)를 누릅니다.
3		<ul style="list-style-type: none"> 5.0의 0 밝기가 5. 보다 밝게 표시됩니다. 좌 쉬프트 키(◀)를 누릅니다.
4		<ul style="list-style-type: none"> 5.0의 0 밝기가 흐려지며 5.의 값을 변경할 수 있음을 나타냅니다. 업 키(▲)를 누릅니다.
5		<ul style="list-style-type: none"> 6.0으로 값이 바뀝니다. 좌 쉬프트 키(◀)를 누릅니다.
6		<ul style="list-style-type: none"> 6.0 밝기가 흐려지며 06.0을 표시합니다. 업 키(▲)를 누릅니다.
7		<ul style="list-style-type: none"> 16.0을 표시합니다. 엔터 키(●)를 누릅니다. 16.0 이 정렬 합니다. <small>주1)</small> 엔터 키(●)를 누릅니다.
8		<ul style="list-style-type: none"> ACC를 표시합니다. 가속시간이 16.0 로 변경됩니다.

주1) 파라미터 수정 시 깜박이는 것은 수정된 값을 입력 시킬 것인가를 묻는 것입니다. 이 상태에서 엔터 키(●)를 누르면 입력이 완료됩니다. 만약 수정된 값을 입력시키지 않으려면 점등상태에서 엔터 키(●)를 제외한 좌,우,업,다운 키를(◀)(▶)(▲)(▼) 누르면 입력을 취소 시킬 수 있습니다.

운전 그룹내 코드간 이동 방법

1		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 첫 번째 코드인 0.00 을 표시합니다. 업 키(▲)를 누릅니다.
2		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 두 번째 코드인 ACC를 표시합니다. 업 키(▲)를 누릅니다.
3		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 세 번째 코드인 dEC를 표시합니다. 업 키(▲)를 계속 누릅니다.
4		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 마지막 코드인 drC를 표시합니다. 운전 그룹의 마지막 코드에서 업 키(▲)를 다시 한 번 누릅니다.
5		<ul style="list-style-type: none"> 운전 그룹의 첫 번째 코드로 되돌아 옵니다.

• 다운 키(▼)를 이용하면 위와 반대 순서로 이동할 수 있습니다.

다단3속 + 단자대 운전 [Fx(P1) / Rx(P2)] + 최대주파수 변경

운전 조건

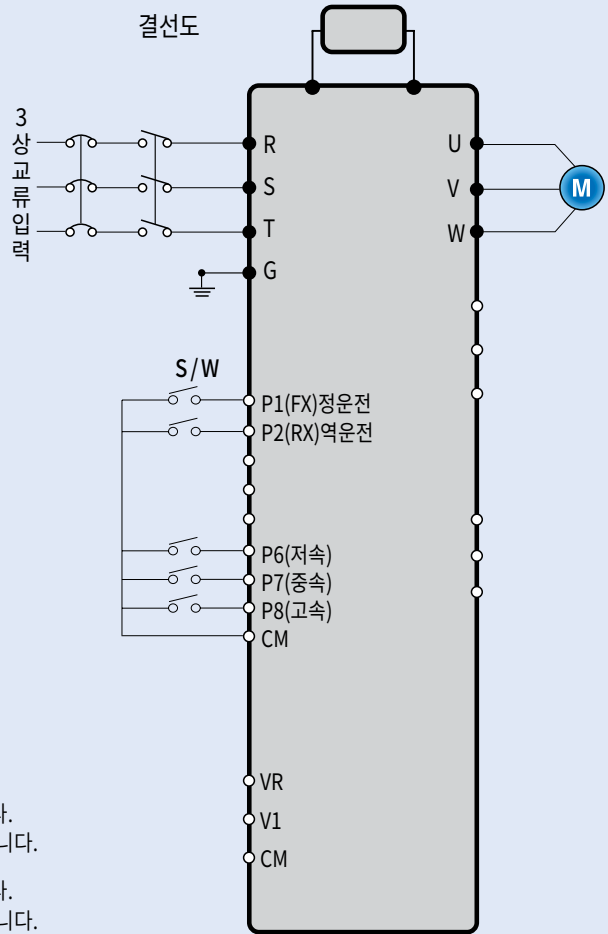
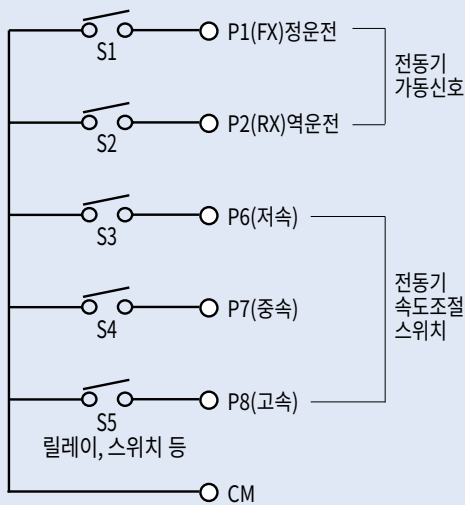
운전지령: 단자대(FX/RX)를 이용한 Run/Stop

지령 주파수: 단자대를 이용하여 저속(20) 중속(30) 고속(80)으로 운전

최대 주파수 변경: 최대주파수를 60Hz에서 80Hz로 변경

* 최대주파수를 정격이상으로 사용하실 경우 모터의 수명에 영향을 줄 수 있으므로 모터 제작업체와 상의한 후 변경하여 주십시오.

결선법



- 결선도를 참조하여 배선을 합니다.
입력전원 : R, S, T 출력전원 : U, V, W 꼭 확인하여 주십시오.
오배선 할 경우 드라이브가 손상됩니다.
- 전원을 투입하고, 설명에 따라 설정을 변경하여 주십시오.
(로더 조작법을 숙지하여 주십시오.)
- 속도를 선택하여 주십시오. (Ex:P6(저속)의 스위치를 On시킵니다.)
- P1 단자대를 On 시키면 정방향으로 가속시간에 따라 운전이 됩니다.
P1 단자대를 Off 시키면 모터는 감속시간에 따라 감속하여 정지 합니다.
- P2 단자대를 On 시키면 역방향으로 가속시간에 따라 운전이 됩니다.
P2 단자대를 Off 시키면 모터는 감속시간에 따라 감속하여 정지 합니다.

파라미터 설정법

운전순서	설정항목	코드번호	기능설명	출하치	변경후
1	최대주파수 변경 (FU1그룹)	F21	최대 주파수를 변경합니다.	60Hz	80Hz
2	저속설정 (DRV그룹)	st1	저속(다단1속)의 주파수를 설정합니다.	10Hz	20Hz
3	중속설정 (DRV그룹)	st2	중속(다단2속)의 주파수를 설정합니다.	20Hz	30Hz
4	고속설정 (I/O 그룹)	I 30	고속(다단4속)의 주파수를 설정합니다.	30Hz	80Hz
5	정방향 운전 설정 (P1 : FX)	I 17	초기치는 FX(정운전)로 되어 있으며, 필요에 따라 다른 기능으로 선택할 수 있습니다. (메뉴얼, 카달로그 참조)	Fx(정운전)	Fx(정운전)
6	역방향 운전 설정 (P2 : RX)	I 18	초기치는 RX(역운전)로 되어 있으며, 필요에 따라 다른 기능으로 선택할 수 있습니다. (메뉴얼, 카달로그 참조)	Rx(역운전)	Rx(역운전)

가변저항(볼륨)+단자대 운전[Fx(P1) / Rx(P2)]+가감속 시간변경

운전 조건

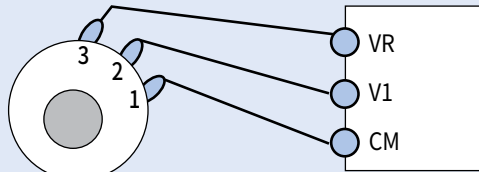
운전 지령: 단자대 (Fx/Rx)를 이용한 Run/Stop

지령 주파수: 가변저항을 사용하여 0~60Hz조정

가감속 시간: 가속 시간 10 [Sec], 감속 시간 20 [Sec]으로 설정

결선법

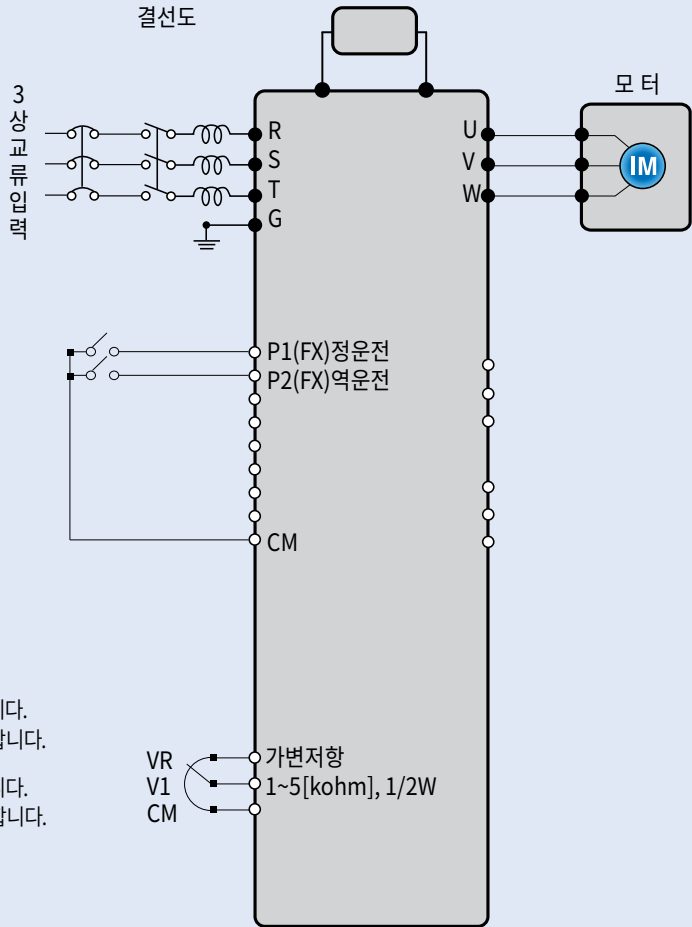
가변저항 1~5[kohm], 1/2W



0~60Hz 속도 조절 가능

1. 결선도를 참조하여 배선을 합니다.
입력전원 : R,S,T 출력전원 : U,V,W를 꼭 확인하여 주십시오.
오배선 할 경우 드라이브가 소손됩니다.
제어 단자대를 배선 할 경우 가변저항의 배선을 정확하게 하여 주십시오.
오배선 할 경우 오동작합니다.
2. 전원을 투입하고, 설명에 따라 설정을 변경하여 주십시오.
(사용설명서의 로터 조작법을 숙지하여 주십시오.)
3. P1 단자대를 On시키면 정방향으로 가속시간에 따라 운전이 됩니다.
P1 단자대를 Off시키면 모터는 감속시간에 따라 감속하여 정지합니다.
4. P2 단자대를 On시키면 정방향으로 가속시간에 따라 운전이 됩니다.
P2 단자대를 Off시키면 모터는 감속시간에 따라 감속하여 정지합니다.
5. 가변저항(볼륨)으로 전동기의 속도를 제어합니다.
(0~60Hz조절이 안될 경우나 오동작 할 경우 파라미터나, 배선을 확인하여 주십시오)

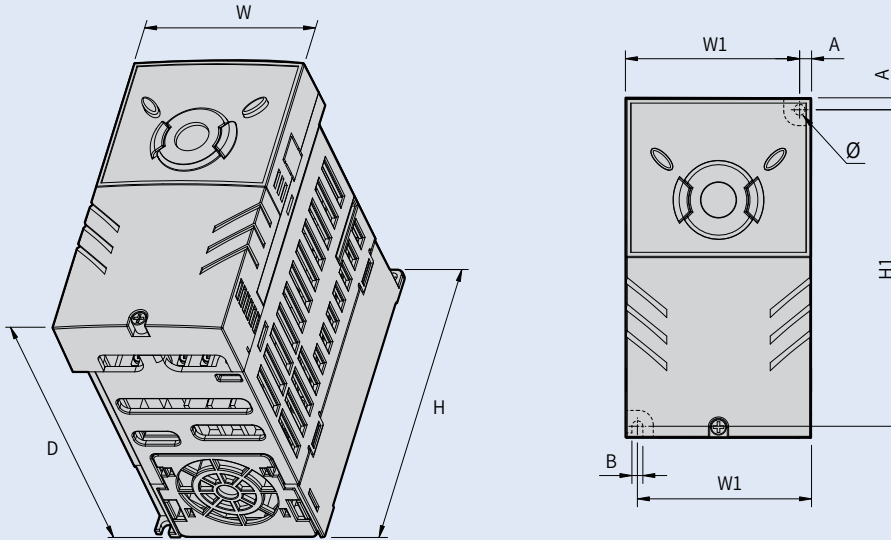
결선도



파라미터 설정법

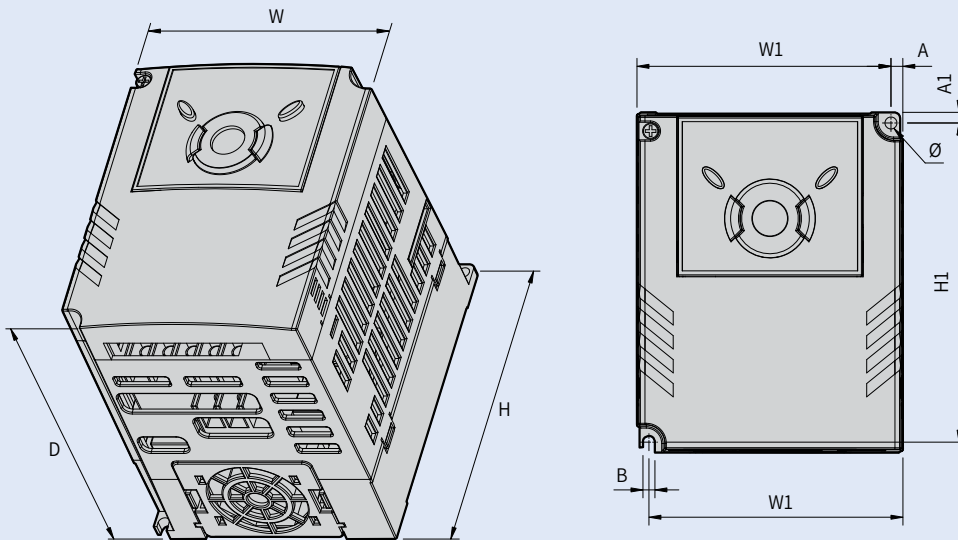
운전순서	설정항목	코드번호	기능설명	출하치	변경후
1	운전 지령 설정 (DRV그룹)	Drv	단자대를 On, Off함으로써 전동기의 운전을 제어합니다.	1 (Fx/RX-1) (단자대운전-1)	1 (Fx/RX-1) (단자대운전-1)
2	아날로그 입력 설정 (DRV그룹)	Frq	가변저항으로 주파수를 조절하도록 변경합니다.	0 (Keypad-1) (키패드지령)	3 (V1 : 0~10V) (아날로그 전압지령)
3	가감속 시간 설정 (DRV그룹)	ACC dEC	가속 시간은 ACC에서 10[Sec]로 설정하고 감속시간은 dEC에서 20[sec]로 설정합니다.	5sec(가속) 10sec(감속)	10sec(가속) 20sec(감속)
4	정방향 운전 설정 (P1 : Fx)	l 17	초기치는 Fx(정운전)로 되어 있으며, 필요에 따라 다른 기능으로 선택할 수 있습니다. (메뉴얼, 카달로그 참조)	Fx(정운전)	Fx(정운전)
5	역방향 운전 설정 (P2 : Rx)	l 18	초기치는 Rx(역운전)로 되어 있으며, 필요에 따라 다른 기능으로 선택할 수 있습니다. (메뉴얼, 카달로그 참조)	Rx(역운전)	Rx(역운전)

SV004iG5A-1 / SV004iG5A-2 / SV008iG5A-2, SV004iG5A-4 / SV008iG5A-4



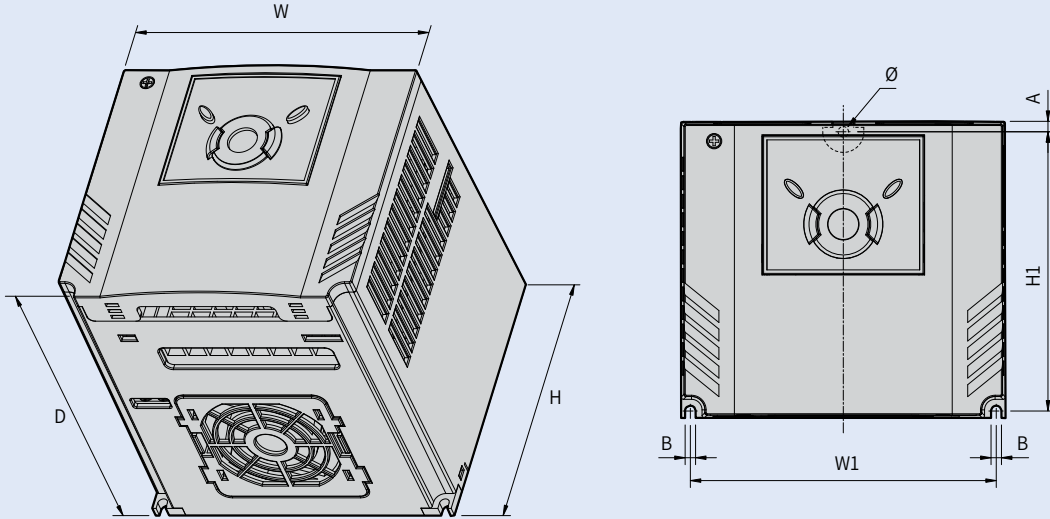
드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D [mm]	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV004iG5A-1	0.4	70	65.5	128	119	130	4.0	4.5	4.0	0.76
SV004iG5A-2	0.4	70	65.5	128	119	130	4.0	4.5	4.0	0.76
SV008iG5A-2	0.75	70	65.5	128	119	130	4.0	4.5	4.0	0.77
SV004iG5A-4	0.4	70	65.5	128	119	130	4.0	4.5	4.0	0.76
SV008iG5A-4	0.75	70	65.5	128	119	130	4.0	4.5	4.0	0.77

SV008iG5A-1 / SV015iG5A-2 / SV015iG5A-4



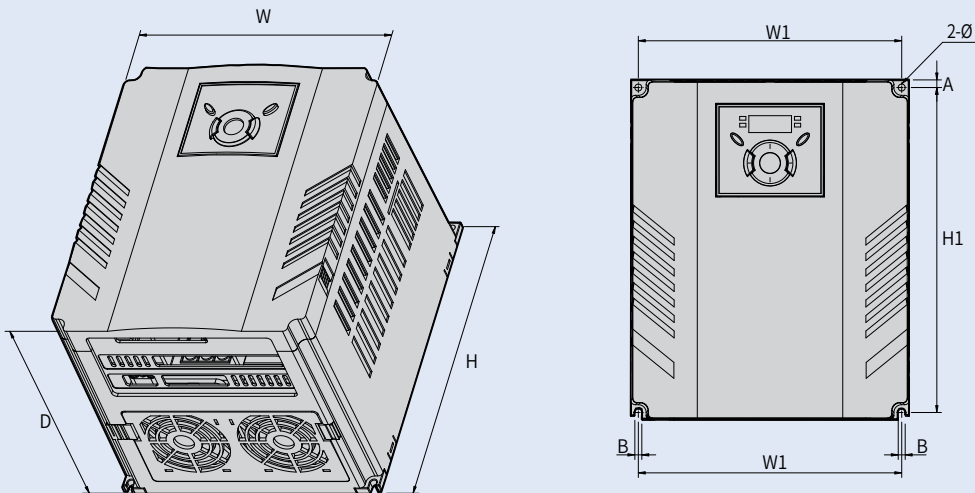
드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV008iG5A-1	0.75	100	95.5	128	120	130	4.5	4.5	4.5	1.12
SV015iG5A-2	1.5	100	95.5	128	120	130	4.5	4.5	4.5	1.12
SV015iG5A-4	1.5	100	95.5	128	120	130	4.5	4.5	4.5	1.12

SV015iG5A-1 / SV022iG5A-2 / SV037iG5A-2 / SV040iG5A-2, SV022iG5A-4 / SV037iG5A-4 / SV040iG5A-4



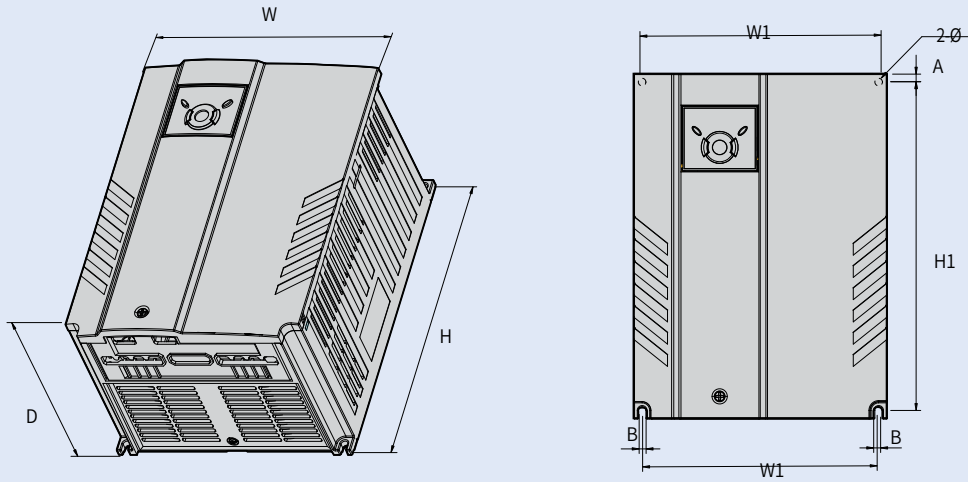
드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D [mm]	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV015iG5A-1	1.5	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.84
SV022iG5A-2	2.2	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.84
SV037iG5A-2	3.7	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.89
SV040iG5A-2	4.0	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.89
SV022iG5A-4	2.2	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.84
SV037iG5A-4	3.7	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.89
SV040iG5A-4	4.0	140	132	128	120.5	155	4.5	4.5	4.5	1.89

SV055iG5A-2 / SV075iG5A-2, SV055iG5A-4 / SV075iG5A-4



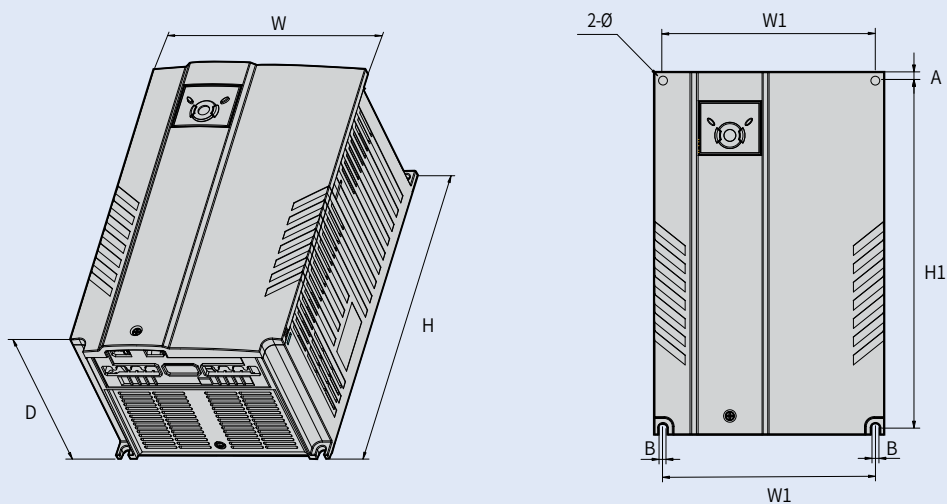
드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D [mm]	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV055iG5A-2	5.5	180	170	220	210	170	4.5	5	4.5	3.66
SV075iG5A-2	7.5	180	170	220	210	170	4.5	5	4.5	3.66
SV055iG5A-4	5.5	180	170	220	210	170	4.5	5	4.5	3.66
SV075iG5A-4	7.5	180	170	220	210	170	4.5	5	4.5	3.66

SV110iG5A-2 / SV150iG5A-2 / SV110iG5A-4 / SV150iG5A-4



드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D [mm]	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV110iG5A-2	11.0	235	219	320	304	189.5	7.0	8.0	7.0	9.00
SV150iG5A-2	15.0	235	219	320	304	189.5	7.0	8.0	7.0	9.00
SV110iG5A-4	11.0	235	219	320	304	189.5	7.0	8.0	7.0	9.00
SV150iG5A-4	15.0	235	219	320	304	189.5	7.0	8.0	7.0	9.00

SV185iG5A-2 / SV220iG5A-2 / SV185iG5A-4 / SV220iG5A-4



드라이브 용량	용량 [kW]	W [mm]	W1 [mm]	H [mm]	H1 [mm]	D [mm]	Φ	A [mm]	B [mm]	무게 [kg]
SV185iG5A-2	18.5	260	240	410	392	208.5	10.0	10.0	10.0	13.3
SV220iG5A-2	22.0	260	240	410	392	208.5	10.0	10.0	10.0	13.3
SV185iG5A-4	18.5	260	240	410	392	208.5	10.0	10.0	10.0	10.0
SV220iG5A-4	22.0	260	240	410	392	208.5	10.0	10.0	10.0	10.0

제동 저항기 정격

전원 전압	드라이브 용량 [kW]	100% 제동		150% 제동	
		저항값 [Ω]	와트 [W] <small>주1)</small>	저항값 [Ω]	와트 [W] <small>주1)</small>
200V급	0.4	400	50	300	100
	0.75	200	100	150	150
	1.5	100	200	60	300
	2.2	60	300	50	400
	3.7	40	500	33	600
	5.5	30	700	20	800
	7.5	20	1,000	15	1,200
	11.0	15	1,400	10	2,400
	15.0	11	2,000	8	2,400
	18.5	9	2,400	5	3,600
400V급	0.4	1,800	50	1,200	100
	0.75	900	100	600	150
	1.5	450	200	300	300
	2.2	300	300	200	400
	3.7	200	500	130	600
	5.5	120	700	85	1,000
	7.5	90	1,000	60	1,200
	11.0	60	1,400	40	2,000
	15.0	45	2,000	30	2,400
	18.5	35	2,400	20	3,600
22.0	30	2,800	20	3,600	

주1) 상기 와트는 사용률(%ED)은 5%, 연속운전 시간(초)은 15초입니다.

배선용 차단기 정격

전압	용량 [kW]	배선용 차단기 [MCCB]				누전 차단기 [ELCB]		전자 접촉기 [MC]	
		Model	정격 [A]	Model	정격 [A]	Model	정격 [A]	Model	정격 [A]
단상 200V	0.4	ABS33c	5	UTE100	15	EBS33	5	MC6a	9
	0.75		10		15		10	MC9a, MC9b	11
	1.5		15		15		15	MC18a, MC18b	18
3상 200V	0.4	ABS33c	5	UTE100	15	EBS33	5	MC6a	9
	0.75		10		15		10	MC9a, MC9b	11
	1.5		15		15		15	MC18a, MC18b	18
	2.2		20		20		20	MC22b	22
	3.7		30		30		30	MC32a	32
	4		30		30		30	MC32a	32
	5.5	ABS53c	50	50	EBS53	50	MC50a	55	
	7.5	ABS63c	60	60	EBS63	60	MC65a	65	
	11	ABS103c	100	UTS150	90	EBS103	100	MC85a	85
	15		125		125		125	MC130a	130
18.5	150	150	EBS203	150	MC150a	150			
22	ABS203c	175	UTS250	175	EBS33	175	MC185a	185	
0.4		3		15		5	MC6a	7	
3상 400V	0.75	ABS33c	5	UTE100	15	EBS33	5	MC6a	7
	1.5		10		15		10	MC9a, MC9b	9
	2.2		15		15		15	MC12a, MC12b	12
	3.7		20		20		20	MC18a, MC18b	18
	4		20		20		20	MC18a, MC18b	18
	5.5		30		30		30	MC22b	22
	7.5	30	30	30	MC32a	32			
	11	ABS53c	50	50	EBS53	50	MC50a	50	
	15	ABS63c	60	60	EBS63	60	MC65a	65	
	18.5	ABS103c	75	UTS150	80	EBS103	75	MC75a	75
	22		100		90		100	MC85a	85

알아두기

- 배선용 차단기 용량은 드라이브 출력 정격 전류의 1.5~2배 정도를 사용하여 주십시오.
- 과부하 보호기기 대신에 MCCB를 사용함으로써 드라이브를 사고전류로부터 보호합니다. (정격 출력 전류의 150%를 1분간 인가)
- 단상 제품에 누전 차단기 사용시 결선은 R, T상에 연결하여 사용하여 주십시오.

퓨즈, 리액터 정격

드라이브 용량	AC 입력퓨즈 [External Fuse]		AC 리액터 [mH, A]	DC 리액터 [mH, A]
	전류 [A]	전압 [V]		
SV004iG5A-1	10	600	4.20, 3.5	-
SV008iG5A-1	10	600	2.13, 5.7	-
SV015iG5A-1	15	600	1.20, 10	-
SV004iG5A-2	10	600	4.20, 3.5	-
SV008iG5A-2	10	600	2.13, 5.7	-
SV015iG5A-2	15	600	1.20, 10	-
SV022iG5A-2	25	600	0.88, 14	-
SV037iG5A-2	30	600	0.56, 20	-
SV040iG5A-2	30	600	0.56, 20	-
SV055iG5A-2	30	600	0.39, 30	-
SV075iG5A-2	50	600	0.28, 40	-
SV110iG5A-2	70	600	0.20, 59	0.74, 56
SV150iG5A-2	100	600	0.15, 75	0.57, 71
SV185iG5A-2	100	600	0.12, 96	0.49, 91
SV220iG5A-2	125	600	0.10, 112	0.42, 107
SV004iG5A-4	5	600	18.0, 1.3	-
SV008iG5A-4	10	600	8.63, 2.8	-
SV015iG5A-4	10	600	4.81, 4.8	-
SV022iG5A-4	10	600	3.23, 7.5	-
SV037iG5A-4	20	600	2.34, 10	-
SV040iG5A-4	20	600	2.34, 10	-
SV055iG5A-4	20	600	1.22, 15	-
SV075iG5A-4	30	600	1.14, 20	-
SV110iG5A-4	35	600	0.81, 30	2.76, 29
SV150iG5A-4	45	600	0.61, 38	2.18, 36
SV185iG5A-4	60	600	0.45, 50	1.79, 48
SV220iG5A-4	70	600	0.39, 58	1.54, 55

운전 그룹

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
0.00	지령주파수	0 ~ 400[Hz]	0.00	O
ACC	가속시간	0 ~ 6,000[초]	5.0	O
dEC	감속시간		10.0	O
drv	운전 지령 방법	0 : 로더의 런키와 스톱키로 운전 1 : 단자대 운전 FX : 정방향 운전 지령, 단자대 운전 RX : 역방향 운전 지령 2 : 단자대 운전 FX : 운전, 정지 지령, 단자대 운전 RX : 역회전 방향 선택 3 : RS-485통신으로 운전 4 : Field Bus 통신으로 운전 ^{주3)}	1	X
Frq	주파수 설정 방법	0 : 디지털 로더 디지털 주파수 설정 1 1 : 디지털 로더 디지털 주파수 설정 2 2 : 아날로그 단자대의 V1 단자 설정 1: -10~+10[V] 3 : 아날로그 단자대의 V1 단자 설정 2: 0~+10[V] 4 : 아날로그 단자대의 I단자 : 0~20[mA] 5 : 아날로그 단자대 V1 단자 설정 1 + 단자대 I 6 : 아날로그 단자대 V1 단자 설정 2 + 단자대 I 7 : RS-485 통신으로 설정 8 : 업 - 다운(Digital Volume) 운전 9 : Field Bus 통신으로 운전 ^{주3)}	0	X
St1	다단속 주파수 1	0 ~ 400[Hz]	10.00	O
St2	다단속 주파수 2		20.00	O
St3	다단속 주파수 3		30.00	O
CUr	출력 전류	[A]	-	-
rPM	전동기 회전수	[rpm]	-	-
dCL	드라이브 직류전압	[V]	-	-
vOL	사용자 선택 표시	vOL, POr, tOr	vOL	-
nOn	현재 고장 표시	-	-	-
drC	회전 방향 선택	F (정방향 운전), r (역방향 운전)	F	O
drv2 ^{주1)}	운전 지령 방법	0 : 로더의 런키와 스톱키로 운전 1 : 단자대 운전 FX : 정방향 운전 지령, 단자대 운전 RX : 역방향 운전 지령 2 : 단자대 운전 FX : 운전, 정지 지령, 단자대 운전 RX : 역회전 방향 선택 3 : RS-485통신으로 운전 4 : Field Bus 통신으로 운전 ^{주3)}	1	X
Frq2 ^{주1)}	주파수 설정 방법	0 : 디지털 로더 디지털 주파수 설정 1 1 : 디지털 로더 디지털 주파수 설정 2 2 : 아날로그 단자대의 V1 단자 설정 1: -10~+10[V] 3 : 아날로그 단자대의 V1 단자 설정 2: 0~+10[V] 4 : 아날로그 단자대의 I단자 : 0~20[mA] 5 : 아날로그 단자대 V1 단자 설정 1 + 단자대 I 6 : 아날로그 단자대 V1 단자 설정 2 + 단자대 I 7 : RS-485통신으로 설정 8 : 업-다운(Digital Volume) 운전 9 : Field Bus 통신으로 운전 ^{주3)}	0	X
rEF ^{주2)}	PID 제어 기준값 설정	0 ~ 400[Hz] 또는 0 ~ 100[%]	0.00	
Fbk ^{주2)}	PID 제어 피드백량	-	-	-

주1) I17~I24중 22번으로 설정해야 표시 됩니다.

주2) H49 (PID제어선택)을 1번으로 설정해야 표시 됩니다.

주3) iG5A 통신 옵션 보드를 사용할 경우 기능이 지원됩니다.

기능 그룹1

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
F0	점프 코드	0 ~ 71	1	O
F1	정, 역회전 금지	0(정,역회전가능), 1(정회전 금지), 2(역회전 금지)	0	X
F2	가속 패턴	0(리니어), 1(S자)	0	X
F3	감속 패턴			
F4	정지 방법 선택	0(감속 정지), 1(직류 제동 정지), 2(프리런 정지), 3(Power Braking정지)	0	X
F8 ^{주1)}	직류 제동 주파수	0.1 ~ 60[Hz]	5.00	X
F9	직류 제동 동작 전 출력차단 시간	0 ~ 60[초]	0.1	X
F10	직류 제동량	0 ~ 200[%]	50	X
F11	직류 제동 시간	0 ~ 60[초]	1.0	X
F12	시동시 직류 제동량	0 ~ 200[%]	50	X
F13	시동시 직류 제동시간	0 ~ 60[초]	0	X
F14	전동기 여자 시간	0 ~ 60[초]	0.1	X
F20	조그 주파수	0 ~ 400[Hz]	10.00	O
F21 ^{주2)}	최대 주파수	40 ~ 400[Hz]	60.00	X
F22	기저 주파수	30 ~ 400[Hz]	60.00	X
F23	시작 주파수	0.1 ~ 10[Hz]	0.50	X
F24	주파수 상하한 선택	0(NO), 1(YES)	0(NO)	X
F25 ^{주3)}	주파수 상한 리미트	주파수 하한 리미트 ~ 최대 주파수[Hz]	60.00	X
F26	주파수 하한 리미트	0 ~ 주파수 상한 리미트[Hz]	0.50	X
F27	토크 부스트 선택	0(수동 토크 부스트), 1(자동 토크 부스트)	0	X
F28	정방향 토크 부스트량	0 ~ 15 [%]	2	X
F29	역방향 토크 부스트량			
F30	V/F 패턴	0(리니어), 1(2승 저감), 2(사용자 V/F)	0	X
F31 ^{주4)}	사용자 V/F 주파수 1	0 ~ 사용자 V/F주파수2[Hz]	15.00	X
F32	사용사용자 V/F 전압 1	0 ~ 100[%]	25	X
F33	사용자 V/F 주파수 2	사용자 V/F주파수1 ~ 사용자 V/F주파수3[Hz]	30.00	X
F34	사용자 V/F 전압 2	0 ~ 100 [%]	50	X
F35	사용자 V/F 주파수 3	사용자 V/F주파수2 ~ 사용자 V/F 주파수4[Hz]	45.00	X
F36	사용자 V/F 전압 3	0 ~ 100 [%]	75	X
F37	사용자 V/F 주파수 4	사용자 V/F주파수3 ~ 최대 주파수[Hz]	60.00	X
F38	사용자 V/F 전압 4	0 ~ 100[%]	100	X
F39	출력 전압 조정	40 ~ 110[%]	100	X
F40	에너지 절약 운전	0 ~ 30[%]	0	O
F50	전자 써멀 선택	0(NO), 1(YES)	0	O
F51 ^{주5)}	전자 써멀 1분 레벨	50 ~ 200[%]	150	O
F52	전자 써멀 연속 운전 레벨	50 ~ 200[%]	100	O
F53	전동기 냉각 방식	0(자냉식), 1(강냉식)	0	O
F54	과부하 경보 레벨	30 ~ 150[%]	150	O
F55	과부하 경보 시간	0 ~ 30[초]	10	O
F56	과부하 트립 선택	0(NO), 1(YES)	1	O

주1) F4를 1번(직류 제동 정지)으로 설정해야 표시 됩니다.

주2) H40(제어 방식 선택)을 3번(센서리스 벡터 제어)으로 선택하면 최대 주파수는 300Hz까지 설정 할 수 있습니다.

주3) F24(주파수 상하한 선택)을 1번으로 설정해야 표시됩니다.

주4) F30을 2(사용자 V/F)로 설정해야 표시 됩니다.

주5) F50을 1번으로 설정해야 표시 됩니다.

기능 그룹1

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
F57	과부하 트립 레벨	30 ~ 200[%]	180	O
F58	과부하 트립 시간	0 ~ 60[초]	60	O
F59	스톨 방지 선택	0: 스톨 선택 안함 1: 가속중 스톨 방지 2: 정속중 스톨 방지 3: 가속중, 정속중 스톨 방지 4: 감속중 스톨 방지 5: 가속중, 감속중 스톨 방지 6: 감속중, 정속중 스톨 방지 7: 가속중, 정속중, 감속중 스톨 방지	0	X
F60	스톨 방지 레벨	30 ~ 200[%]	150	X
F61 ^{주1)}	감속 중 스톨방지시 전압 제한 선택	0 ~ 1	0	X
F63	업-다운 주파수 저장선택	0 ~ 1	0	X
F64 ^{주2)}	업-다운 주파수 저장		0.00	X
F65	업-다운 모드 선택	0 : 목표 주파수를 최대주파수/최소주파수 기준으로 증감 1 : 에지 입력에 따라 설정한 스텝주파수 만큼 증가 2 : 0과 1의 혼합기능	0	X
F66	업-다운 스텝 주파수	0 ~ 400[Hz]	0.00	X
F70	드로우 운전 모드 선택	0 : 드로우 운전하지 않음 1 : V1(0~10V)입력 드로우 운전 2 : I (0~20mA)입력 드로우 운전 3 : V1(-10~10V)입력 드로우 운전	0	X
F71	드로우 비율	0 ~ 100[%]	0.0	O

주1) F59의 비트2를 1번으로 설정해야 표시 됩니다.

주2) F63을 1번으로 설정해야 표시 됩니다.

기능 그룹2

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
H0	점프 코드	0~95	1	O
H1	고장 이력 1		nOn	-
H2	고장 이력 2		nOn	-
H3	고장 이력 3		nOn	-
H4	고장 이력 4		nOn	-
H5	고장 이력 5		nOn	-
H6	고장 이력지우기	0(NO), 1(YES)	0(NO)	O
H7	드웰 주파수	0 ~ 400 [Hz]	5.00	X
H8	드웰 시간	0 ~ 10 [초]	0.0	X
H10	주파수 점프 선택	0(NO), 1(YES)	0(NO)	X
H11 ^{주1)}	주파수 점프 하한 1	0 ~ 제 1주파수 상한[Hz]	10[Hz]	X
H12	주파수 점프 상한 1	제 1주파수 하한 [Hz] ~ 최대 주파수 [Hz]	15[Hz]	X
H13	주파수 점프 하한 2	0 ~ 제 2주파수 상한[Hz]	20[Hz]	X

주1) H10을 1번으로 설정해야 표시 됩니다. # H17,H18은 F2,F3(가 감속 패턴 설정)을 1번(S자 패턴 운전)으로 설정할 경우 사용됩니다.

기능 그룹2

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
H14	주파수 점프 상한 2	제 2주파수 하한[Hz] ~ 최대 주파수[Hz]	25[Hz]	X
H15	주파수 점프 하한 3	0 ~ 제 3주파수 상한[Hz]	30[Hz]	X
H16	주파수 점프 상한 3	제 3주파수 하한[Hz] ~ 최대주파수[Hz]	35[Hz]	X
H17	S자 곡선 시점 기울기	1 ~ 100[%]	40[%]	X
H18	S자 곡선 종점 기울기	1 ~ 100[%]	40[%]	X
H19	입, 출력 결상 보호 선택	0(보호안함), 1(출력결상보호) 2(입력결상보호), 3(입,출력결상보호)	0	O
H20	전원 투입과 동시에 기동 선택	0(NO), 1(YES)	0(NO)	O
H21	트립 발생 후 리셋시 기동 선택	0(NO), 1(YES)	0(NO)	O
H22 ^{주1)}	속도 써치 선택	0 : 속도써치 사용안함 1 : 일반가속시 2 : 트립발생후 운전시 3 : 일반가속, 트립발생후 운전시 4 : 순시정전후 재시동시 5 : 일반가속, 순시정전후 재시동시 6 : 트립발생, 순시정전후 재시동시 7 : 일반가속, 트립발생, 순시정전후 재시동시 8 : 전원투입과 동시기동시 9 : 일반가속, 전원투입과 동시기동시 10 : 트립발생, 전원투입과 동시기동시 11 : 일반가속, 트립발생, 전원투입과 동시기동시 12 : 순시정전, 전원투입과 동시기동시 13 : 일반가속, 순시정전, 전원투입과 동시기동시 14 : 트립발생, 순시정전, 전원투입과 동시기동시 15 : 일반가속, 트립발생, 순시정전, 전원투입과 동시기동시	0	O
H23	속도 써치 전류 레벨	80~200[%]	100	O
H24	속도 써치 P 계인	0~9999	100	O
H25	속도 써치 I 계인	0~9999	200	O
H26	트립 후 자동 재시동 횟수	0 ~ 10	0	O
H27	트립 후 자동 재시동 대기 시간	0~60[초]	1[초]	O
H30	전동기 용량 선택	0.2 ~ 22.0[kW]	- ^{주2)}	X
H31	전동기 극수	2 ~ 12	4	X
H32	전동기 정격 슬립 주파수	0~ 10[Hz]	- ^{주3)}	X
H33	전동기 정격 전류	1.0 ~ 150[A]	-	X
H34	전동기 무부하 전류	0.1 ~ 50[A]	-	X
H36	전동기 효율	50 ~ 100[%]	-	X
H37	부하 관성비	0 ~ 2	0	X
H39	캐리어 주파수	1 ~ 15[kHz]	3[kHz]	O
H40	제어 방식 선택	0(V/F), 1(슬립 보상), 2(센서리스 벡터)	0(V/F)	X
H41	오토 튜닝	0(NO), 1(YES)	0(NO)	X

주1) H22에서 일반가속시 속도 써치가 가장 우선적으로 동작하며, 선택할 경우에 나머지 비트와 상관없이 가속중 속도써치 동작을 실행합니다.

주2) H30의 초기값은 드라이브 용량에 맞게 출해됩니다.

주3) H32 ~ H36의 초기값은 드라이브 용량을 기준으로 OTIS-LG모터기준으로 설정하여 출해됩니다.

기능 그룹2

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
H42	고정자 저항 (Rs)	0 ~ 28[Ω]	-	X
H44	누설 인덕턴스 (Ls)	0 ~ 300.0[mH]	-	X
H45 ^{주1)}	센서리스 P게인	0 ~ 32767	1000	O
H46	센서리스 I게인		100	O
H47	센서리스 토크리미트	100 ~ 220[%]	0	X
H48	PWM 모드 선택	0 : 정상 PWM 모드 1 : 2상 PWM 모드	0	X
H49	PID 제어 선택	0 ~ 1	0	X
H50 ^{주2)}	PID 피드백 선택	0 : 단자대의 I 입력 (0 ~ 20[mA]) 1 : 단자대의 V1 입력 (0 ~ 10[V]) 2 : RS-485 통신 피드백	0	X
H51	PID 제어기 P게인	0 ~ 999.9[%]	300.0	O
H52	PID 제어기 적분 시간 (I게인)	0.1 ~ 32.0[초]	1.0	O
H53	PID 제어기 미분 시간 (D게인)	0 ~ 30.0[초]	0.0	O
H54	PID 제어 모드 선택	0 : 정상 PID 제어 1 : Process PID 제어	0	X
H55	PID 출력 주파수 상한 제한	0.1 ~ 400[Hz]	60.00	O
H56	PID 출력 주파수 하한 제한	0.1 ~ 400[Hz]	0.50	O
H57	PID 기준값 선택	0 : 로더 디지털 설정 1 1 : 로더 디지털 설정 2 2 : V1 단자 설정 2 : 0 ~ 2[V] 3 : I 단자 설정 : 0 ~ 20[mA] 4 : RS-485 통신으로 설정	0	X
H58	PID 제어 단위 선택	0 : 주파수[Hz] 1 : 백분율[%]	0	X
H59	PID 출력 반전	PID 제어기의 출력 방향을 설정 합니다. 0 : NO 1 : Yes		
H60	자기 진단기능 선택	0 : 자기 진단기능 수행안함 1 : IGBT 개별 스위칭 및 지락검출 2 : 출력단락 및 출력개방, 지락검출 3 : 지락검출(11kW이상 설정 불가)	0	X
H61 ^{주3)}	슬립(Sleep) 지연 시간	0 ~ 2000[초]	60.0	X
H62	슬립(Sleep) 주파수	0 ~ 400[Hz]	0.00	O
H63	웨이크업(Wake-Up) 레벨	0 ~ 100[%]	35.0	O
H64	KEB 운전 선택	0 ~ 1	0	X
H65 ^{주4)}	KEB 동작 시작 레벨	110 ~ 140[%]	125.0	X
H66	KEB 동작 정지 레벨	110 ~ 145[%]	130.0	X
H67	KEB 동작 게인	1 ~ 20,000	1000	X
H70	가, 감속 기준 주파수	0 (최대 주파수기준), 1(델타 주파수 기준)	0	X
H71	가, 감속 시간 설정 단위	0 (0.01초), 1(0.1초), 2(1초)	1(0.1초)	O
H72	전원 투입시 표시 선택	0 : 운전 주파수 1 : 가속 시간 2 : 감속 시간 3 : 운전 지령 방법 4 : 주파수 지령 방법 5 : 다단속 주파수 1 6 : 다단속 주파수 2 7 : 다단속 주파수 3 8 : 출력 전류 9 : 전동기 회전수 10 : 드라이브 직류 전압 11 : 사용자 선택 표시 (H73에서 설정합니다) 12 : 현재 고장 상태 13 : 운전 방향 선택	0	O

주1) H40을 3번(센서리스 벡터제어)으로 설정해야 표시됩니다
주3) H49(PID 제어 선택)를 1번으로

주2) H49(PID 제어 선택)를 1번으로 설정해야 표시됩니다.

주4) H64(KEB 운전 선택)를 1번으로 설정해야 표시됩니다. (부하인가 [약 10%]후 입력전원 차단시 KEB동작 안 함)

기능 그룹2

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
H72	전원 투입시 표시 선택	14 : 출력 전류 2 15 : 전동기 회전수 2 16 : 드라이브 직류 전압 2 17 : 사용자 선택 표시 2(H73 설정)	0	O
H73	모니터 항목 선택	0 : 출력 전압[V] 1 : 출력 파워[kW] 2 : 토크[kgf·m]	0	O
H74	전동기 회전수 표시 게인	1 ~ 1000[%]	100[%]	O
H75	제동 저항 사용을 제한 선택	0 : 제동 저항기를 사용을 제한 없이 사용. 1 : H76에서 설정한 사용율에 따라 제동 저항기 사용.	1	O
H76	제동 저항 사용율	0 ~ 30[%]	10[%]	O
H77 ^{주1)}	냉각 팬 제어	0 : 냉각 팬이 항상 동작합니다. 1 : 드라이브 냉각 팬의 온도가 드라이브 보호 온도 이상이면 항상 동작하고, 이하에서는 운전 중에만 동작합니다. 2 : 드라이브 운전과 상관없이 드라이브 냉각 팬의 온도가 드라이브 보호 온도 이상이면 동작합니다.	0	O
H78	냉각팬 이상시 운전방법 선택	0(이상시 운전), 1(이상시 정지)	0	O
H79	소프트웨어버전	-	-	X
H81 ^{주2)}	제 2전동기 가속 시간	0 ~ 6000[초]	5.0	O
H82	제 2전동기 감속 시간	0 ~ 6000[초]	10.0	O
H83	제 2전동기 주파수	30 ~ 400[Hz]	60.00	X
H84	제 2전동기 V/F 패턴	0 ~ 2	0	X
H85	제 2전동기 정방향 코트부스트	0 ~ 15[%]	5.0	X
H86	제 2전동기 역방향 코트부스트	0 ~ 15[%]	5.0	X
H87	제 2전동기 스톱 방지 레벨	30 ~ 150[%]	150	X
H88	제 2전동기 전자 서멀 1분 레벨	50 ~ 200[%]	150	O
H89	제 2전동기 전자 서멀 연속 운전 레벨	50 ~ 150[%]	100	O
H90	제 2전동기 정격 전류	0.1 ~ 100[A]	26.3	X
H91 ^{주3)}	파라미터 읽기	0 ~ 1	0	X
H92	파라미터 쓰기	0 ~ 1	0	X
H93	파라미터 초기화	0 : - 1 : 4개 그룹 모두 초기화 2 : 운전 그룹 초기화 3 : 기능 그룹 1 초기화 4 : 기능 그룹 2 초기화 5 : 입출력 그룹 초기화		
H94	암호 등록	0 ~ FFFF	0	O
H95	파라미터 변경 금지	0 ~ FFFF	0	X

주1) SV004iG5A-2/SV004iG5A-2(자냉TYPE)는 표시되지 않습니다.

주2) I17~I24를 12(제 2 전동기 선택)로 선택해야 표시 됩니다.

주3) H91, H92 파라미터는 Remote Option을 장착해야 표시됩니다.

입출력 모드

O: 가능 X: 불가능

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경							
I 0	점프 코드	0 ~ 87	1	0							
I 2	NV 입력 최소 전압	0 ~ -10[V]	0[V]	0							
I 3	NV 입력 최소 전압에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	0[Hz]	0							
I 4	NV 입력 최대 전압	0 ~ -10[V]	10[V]	0							
I 5	NV 입력 최대 전압에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	60[Hz]	0							
I 6	V1 입력 필터 시정수	0 ~ 9999[msec]	10[msec]	0							
I 7	V1 입력 최소 전압	0 ~ -10[V]	0[V]	0							
I 8	V1 입력 최소 전압에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	10[Hz]	0							
I 9	V1 입력 최대 전압	0 ~ 10[V]	10[V]	0							
I 10	V1 입력 최대 전압에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	60[Hz]	0							
I 11	I 입력 필터 시정수	0 ~ 9999[msec]	10[msec]	0							
I 12	I 입력 최소 전류	0 ~ 20[mA]	4[mA]	0							
I 13	I 입력 최소 전류에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	0[Hz]	0							
I 14	I 입력 최대 전류	0 ~ 20[mA]	20[mA]	0							
I 15	I 입력 최대 전류에 대응되는 주파수	0 ~ 최대주파수[Hz]	60[Hz]	0							
I 16	아날로그 속도 지령의 상실기준 선택	0 : 동작 안함 1 : 설정된 값의 절반 이하에서 동작 2 : 설정된 값 이하에서 동작	0	0							
I 17	다기능 입력 단자 P1 기능 선택	0 : 정방향 운전 지령(FX) 1 : 역방향 운전 지령(RX) 2 : 비상정지(Emergency Stop Trip) 3 : 고장 시 리셋(RESET) 4 : 조그 운전 지령(JOG)	0	0							
I 18	다기능 입력 단자 P2 기능 선택	5 : 다단속 주파수-하 6 : 다단속 주파수-중 7 : 다단속 주파수-상	1	0							
I 19	다기능 입력 단자 P3 기능 선택	8 : 다단 가감속-하 9 : 다단 가감속-중 10 : 다단 가감속-상	2	0							
I 20	다기능 입력 단자 P4 기능 선택	11 : 정지 중 직류 제동 지령 12 : 제 2 전동기 선택 13 : -Reserved- 14 : -Reserved-	3	0							
I 21	다기능 입력 단자 P5 기능 선택	15 : 업-다운 운전 주파수 증가 지령(UP) 16 : 업-다운 운전 주파수 감소 지령(DOWN) 17 : 3 와이어(wire) 운전	4	0							
I 22	다기능 입력 단자 P6 기능 선택	18 : 외부트립 신호 입력: A접점(EtA) 19 : 외부트립 신호 입력: B접점(EtB) 20 : 자기진단기능 21 : PID 운전 중 일반 운전으로 절체	5	0							
I 23	다기능 입력 단자 P7 기능 선택	22 : 2nd Source 23 : 아날로그 지령 주파수 고정 24 : 가감속 중지 지령	6	0							
I 24	다기능 입력 단자 P8 기능 선택	25 : 업-다운 주파수 저장 초기화 26 : 조그 정방향 운전 지령(JOG-FX) 27 : 조그 역방향 운전 지령(JOG-RX)	7	0							
I 25	입력 단자대 상태 표시	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	-	-
		P8	P7	P6	P5	P4	P3	P2	P1		
I 26	출력 단자대 상태 표시	BIT1			BIT0			-	-		
		3AC			MO						

입출력 모드

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
I 27	다기능 입력 단자 필터 시정수	1 ~ 7	4	0
I 30	다단속 주파수 4	0 ~ 최대주파수 [Hz]	30[Hz]	0
I 31	다단속 주파수 5		25[Hz]	0
I 32	다단속 주파수 6		20[Hz]	0
I 33	다단속 주파수 7		15[Hz]	0
I 34	다단 가속시간 1	0 ~ 6000 [초]	3[초]	0
I 35	다단 감속시간 1		3[초]	0
I 36	다단 가속시간 2		4[초]	0
I 37	다단 감속시간 2		4[초]	0
I 38	다단 가속시간 3		5[초]	0
I 39	다단 감속시간 3		5[초]	0
I 40	다단 가속시간 4		6[초]	0
I 41	다단 감속시간 4		6[초]	0
I 42	다단 가속시간 5		7[초]	0
I 43	다단 감속시간 5		7[초]	0
I 44	다단 가속시간 6		8[초]	0
I 45	다단 감속시간 6		8[초]	0
I 46	다단 가속시간 7		9[초]	0
I 47	다단 감속시간 7		9[초]	0
I 50	아날로그 출력 항목 선택	0(출력주파수), 1(출력 전류), 2(출력 전압), 3(드라이브지류 전압)	0(출력주파수)	0
I 51	아날로그 출력 레벨 조정	10 ~ 200 [%]	100[%]	0
I 52	검출 주파수	0 ~ 최대주파수 [Hz]	30[Hz]	0
I 53	검출 주파수 폭		10[Hz]	0
I 54	다기능 출력 단자 기능 선택(MO-MG)	0 : FDT-1 1 : FDT-2 2 : FDT-3 3 : FDT-4 4 : FDT-5 5 : 과부하 (OL) 6 : 드라이브 과부하 (IOL) 7 : 전동기 스톱 (STALL) 8 : 과전압 고장 (OV) 9 : 저전압 고장 (LV) 10 : 드라이브 냉각팬 과열 (OH) 11 : 지령상실 12 : 운전중 13 : 정지중 14 : 정속 운전중 15 : 속도 써치 동작 중 16 : 운전 지령 대기 중 17 : 고장 출력 선택 18 : 냉각 팬 이상 경고 19 : 브레이크 신호 선택	12	0
I 55	다기능 릴레이 기능 선택 (3ABC)	0 : 선택안함 1 : 저전압 트립시 2 : 저전압 트립을 제외한 트립시 3 : 모든 트립시 4 : 트립후 자동재시동 횟수 설정시 5 : 저전압, 트립후 자동재시동 횟수 설정시 6 : 저전압 제외, 트립후 자동재시동 횟수 설정시 7 : 모든 트립, 트립후 자동재시동 횟수 설정시	17	0
I 56	다기능 릴레이 기능 선택 (3ABC)	0 : 선택안함 1 : 저전압 트립시 2 : 저전압 트립을 제외한 트립시 3 : 모든 트립시 4 : 트립후 자동재시동 횟수 설정시 5 : 저전압, 트립후 자동재시동 횟수 설정시 6 : 저전압 제외, 트립후 자동재시동 횟수 설정시 7 : 모든 트립, 트립후 자동재시동 횟수 설정시	2	0

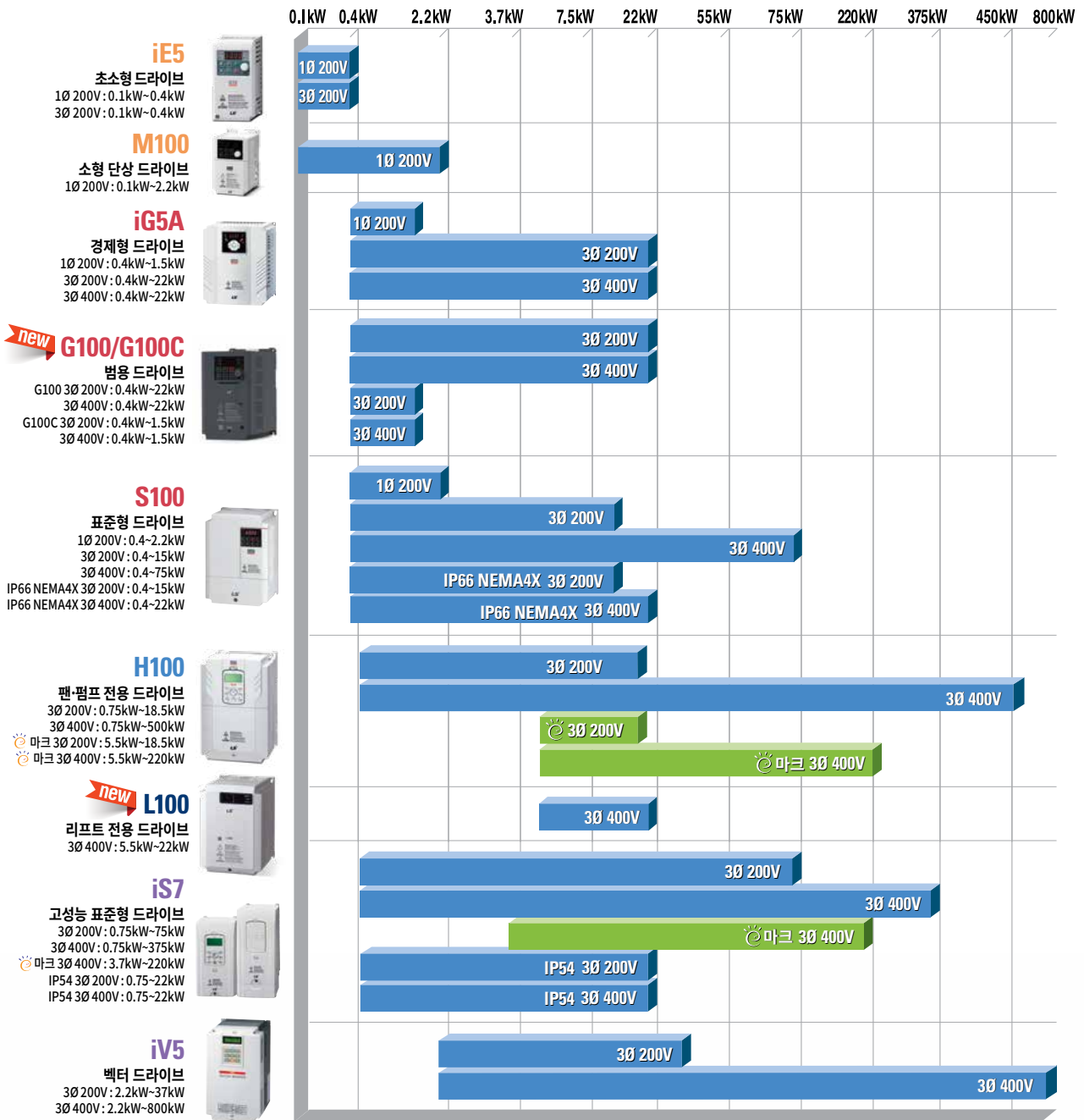
입출력 모드

표시	기능명칭	설정 범위	공장출하시	운전중 변경
I 57	로터 통신 에러시 출력 단자 선택	0 : 출력단자선택 안함 1 : 다기능 출력단자 2 : 다기능 릴레이 3 : 다기능 출력단자, 다기능 릴레이	0	X
I 59	통신 프로토콜 선택	0(Modbus RTU), 1(LS BUS)	0	X
I 60	드라이브 국번	1 ~ 32	1	0
I 61	통신 속도	0 : 1200[bps] 1 : 2400[bps] 2 : 4800[bps] 3 : 9600[bps] 4 : 19200[bps]	3	0
I 62	속도 지령 상실 시 운전 방법 선택	단자대의 아날로그 신호 (V1, I)나 RS-485 통신으로 주파수 지령으로 할 때에 사용합니다. 0 : 지령 상실 전의 주파수로 계속 운전 1 : 프리 런 정지(출력 차단) 2 : 감속 정지 3 : 지령 상실 시 설정된 주파수로 운전	0	0
I 63	속도 지령 상실 판정 시간	0.1 ~ 120[초]	1.0[초]	-
I 64	통신시간 설정	2 ~ 100[msec]	5[msec]	-
I 65	패리티/스톱 비트 설정	0 : parity : None, Stop Bit : 1 1 : parity : None, Stop Bit : 2 2 : parity : Even, Stop Bit : 1 3 : parity : Odd, Stop Bit : 1	0	-
I 66	읽기 주소 등록 1	0 ~ 42239	5	0
I 67	읽기 주소 등록 2		6	
I 68	읽기 주소 등록 3		7	
I 69	읽기 주소 등록 4		8	
I 70	읽기 주소 등록 5		9	
I 71	읽기 주소 등록 6		10	
I 72	읽기 주소 등록 7		11	
I 73	읽기 주소 등록 8		12	
I 74	쓰기 주소 등록 1	0 ~ 42239	5	0
I 75	쓰기 주소 등록 2		6	
I 76	쓰기 주소 등록 3		7	
I 77	쓰기 주소 등록 4		8	
I 78	쓰기 주소 등록 5		5	
I 79	쓰기 주소 등록 6		6	
I 80	쓰기 주소 등록 7		7	
I 81	쓰기 주소 등록 8		8	
I 82 주1)	브레이크 열림 전류	0 ~ 180[%]	50.0	0
I 83	브레이크 열림 지연 시간	0 ~ 10[초]	1.00	X
I 84	브레이크 열림 정방향 주파수	0 ~ 400[Hz]	1.00	
I 85	브레이크 개방 역방향 주파수	0 ~ 400[Hz]	1.00	X
I 86	브레이크 닫힘 지연 시간	0 ~ 10[초]	1.00	X
I 87	브레이크 닫힘 주파수	0 ~ 400[Hz]	2.00	X

주1) I 54~I 55(다기능 출력/릴레이 선택)을 19(브레이크 신호)으로 선택해야 표시됩니다.

운전순서	설정항목	내용
	과전류	드라이브의 출력 전류가 드라이브 정격 전류의 200% 이상이 되면 드라이브의 출력을 차단합니다.
	과전류2	iGBT의 Arm단락이나 출력 단락이 발생하면 드라이브의 출력을 차단합니다. (드라이브 11~22kW 용량에 해당합니다.)
	지락전류	드라이브 출력측에 지락이 발생하여 지락 전류가 흐르면 드라이브 출력을 차단합니다.
	드라이브 과부하	드라이브 출력 전류가 드라이브 정격 전류의 150% 1분 이상 연속적으로 흐르면 드라이브 출력을 차단합니다. (반한시 특성)
	과부하 트립	드라이브의 출력 전류가 전동기 정격 전류의 설정된 크기(F57) 이상 흐르면 드라이브 출력을 차단합니다.
	냉각팬 과열	드라이브 주위 온도가 규정치 보다 높을 경우 드라이브 냉각 팬이 과열되면 드라이브 출력을 차단합니다.
	출력결상	드라이브 출력 단자 U, V, W 중에 한 상 이상이 결상된 상태가 되면 드라이브 출력을 차단합니다.
	과전압	드라이브 내부 주 회로의 직류 전압이 규정전압이상(200V급은 400Vdc, 400V급은 820Vdc)으로 상승하면 드라이브 출력을 차단 합니다. 감속 시간이 너무 짧거나 입력 전압이 규정치 이상일 경우 발생합니다.
	저전압	규정 치 이하의 입력 전압으로 드라이브 내부 주 회로의 직류 전압이 200V급은 180Vdc, 400V급은 360Vdc 이하로 내려 가면 드라이브 출력을 차단합니다.
	전동기 과부하	전동기 과부하 운전 시 전동기의 과열을 막기 위하여 반한시 특성에 맞추어 드라이브 출력을 차단합니다.
	입력결상	3상 입력 전원중 1상이 결상된 경우 이거나, 드라이브 내부에 있는 평활용 콘덴서를 교체할 시기가 되면 드라이브 출력을 차단 합니다.
	자기진단 고장발생	자기 진단 수행에서 IGBT 스위칭 소자의 파손, 출력단 단락, 출력단 지락, 출력단 개방등에 의해 발생합니다.
	파라미터 저장 이상	사용자가 변경한 파라미터 내용을 드라이브 내부에 저장할 때 이상이 발생하면 표시합니다. 전원을 투입할 때 표시합니다.
	하드웨어 이상	하드웨어에 이상이 발생하면 표시합니다. 로더의 STOP/RESET 키나 단자대의 리셋단자로는 고장이 해제 되지 않습니다. 드라이브 입력 전원을 차단하고 로더의 표시부 전원이 완전히 사라진 후 다시 전원을 투입하십시오.
	로더 통신 에러	드라이브 제어부와 로더간의 통신에 이상이 발생하면 표시합니다. 로더의 STOP/RESET 키나 단자대의 리셋단자로는 고장이 해제 되지 않습니다. 드라이브 입력 전원을 차단하고 로더의 표시부 전원이 완전히 사라진 후 다시 전원을 투입하십시오.
	리모트 로더 통신 에러	드라이브와 리모트 로더간의 통신에 이상이 발생하면 표시합니다. 드라이브 운전은 계속 유지 됩니다.
	로더 이상	드라이브 로더에 이상이 발생하여 일정 시간 지속되면 드라이브 본체가 로더를 리셋 시키게 되는데, 로더가 리셋 된 후 표시 합니다.
	냉각 팬 이상	드라이브 냉각용 팬에 이상이 발생할 경우 표시합니다. 이상 발생 후 연속 운전 또는 운전 정지를 선택 할 수 있습니다.
	출력 순시 차단	단자대의 비상정지(EST) 단자가 온(ON)되면 드라이브 출력을 차단합니다. ※주의 : 단자대의 운전 지령 신호(FX 또는 RX)가 온(ON) 되어 있는 상태에서 EST 단자를 오프(OFF) 하면 다시 운전을 시작합니다.
	A 접점 고장 신호 입력	입, 출력 그룹의 다기능 입력 단자 기능 선택 (I20 ~ I24) 을 18번 (외부 트립 신호 입력 : A 접점)으로 설정한 단자가 온(ON) 되면 드라이브 출력을 차단합니다.
	B 접점 고장 신호 입력	입, 출력 그룹의 다기능 입력 단자 기능 선택 (I20 ~ I24) 을 18번 (외부 트립 신호 입력 : B 접점)으로 설정한 단자가 오프 (OFF) 되면 드라이브 출력을 차단합니다.
	주파수 지령 상실	주파수 지령의 이상 상태를 나타내며, 운전 그룹의 주파수 설정 방법을 아날로그 입력(0 ~ 10[V] 또는 0 ~ 20[mA])이나 RS485통신을 이용하여 운전하는 경우 신호가 입력 되지 않으면, 속도 지령 상실시 운전 방법 선택 (I62) 에서 설정한 방법에 따라 운전합니다.
	NTC 오픈	NTC 오픈 시 출력을 차단합니다.
	브레이크 제어 이상	브레이크 제어 수행 시 전동기 정격 전류의 설정된 크기(I82) 이하로 10초 이상 유지되면 브레이크를 개방하지 않고 출력을 차단합니다.

운전순서	이상 원인	대책
	※ 주 의 : 과전류에 의한 고장의 경우에는 드라이브 내부에 있는 파워 반도체 소자의 파손 우려가 있으므로 반드시 원인을 제거 한 후에 운전을 해야합니다.	
과전류	<ul style="list-style-type: none"> 부하의 관성(GD²)에 비해 가속속 시간이 지나치게 빠릅니다. 드라이브의 부하가 정격보다 큼니다. 전동기가 프리 런(Free Run) 중에 드라이브 출력이 인가 되었습니다. 출력 단락 및 지락이 발생 되었습니다. 전동기의 기계 브레이크 동작이 빠릅니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 가속속 시간을 크게 설정합니다. 용량이 큰 드라이브로 교체하여 주십시오. 전동기가 정지한 후에 운전을 하거나 드라이브 기능 그룹 2의 속도 써치 기능(H22)을 사용하여 주십시오. 출력 배선을 확인 하여 주십시오. 기계 브레이크를 확인하여 주십시오.
과전류2	<ul style="list-style-type: none"> iGBT 상하간 단락이 발생 되었습니다. 드라이브 출력단락이 발생 되었습니다. 부하 GD²에 비해 가속속 시간이 지나치게 빠릅니다. 	<ul style="list-style-type: none"> iGBT를 체크합니다. 드라이브 출력 배선을 확인합니다. 가속속 시간을 크게 설정합니다.
지락 전류	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브의 출력선이 지락되었습니다. 전동기의 절연이 열화 되었습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브의 출력 단자 배선을 조사하여 주십시오. 전동기를 교체하십시오.
드라이브 과부하	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브의 부하가 정격보다 큼니다. 토크 부스트 양이 너무 큼니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 전동기와 드라이브의 용량을 크게 하십시오. 토크 부스트 양을 줄여 주십시오.
과부하 트립		
냉각 핀 과열	<ul style="list-style-type: none"> 냉각 계통에 이상이 있습니다. 드라이브를 냉각 팬의 교체 주기 이상으로 장기간 사용 하였습니다. 주위 온도가 높습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 공기 흡입구 및 배출구 등 통풍구에 이물질이 있는지 확인합니다. 드라이브 냉각팬을 교체해야 합니다. 드라이브 주위 온도를 50°C 이하로 유지하여 주십시오.
출력결상	<ul style="list-style-type: none"> 출력측 전자 접촉기의 접촉 불량 출력 배선 불량 	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브 출력측 전자 접촉기를 확인 합니다. 출력 배선을 확인합니다.
냉각 팬 이상	<ul style="list-style-type: none"> 팬이 위치한 드라이브 통풍구에 이물질이 흡입. 드라이브를 냉각 팬의 교체 주기 이상으로 장기간 사용 하였습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 공기 흡입구 및 배출구를 확인 하여 주십시오. 드라이브 냉각팬을 교체해야 합니다.
과전압	<ul style="list-style-type: none"> 부하 GD²에 비해 감속시간이 너무 짧습니다. 회생 부하가 드라이브 출력측에 있습니다. 전원 전압이 높습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 감속 시간을 크게 설정합니다. 제동 저항기를 사용합니다. 전원 전압이 규정치 이상인지 확인하여 주십시오.
저전압	<ul style="list-style-type: none"> 전원 전압이 낮습니다. 전원 계통에 전원 용량 보다 큰 부하가 접속 되었습니다. (용접기 또는 전동기 직입등) 전원 측 전자 접촉기의 불량 등. 	<ul style="list-style-type: none"> 전원 전압이 규정치 이하인지 확인하여 주십시오. 전원 용량을 키워 주십시오. 전자 접촉기를 교체하여 주십시오.
전자써벌	<ul style="list-style-type: none"> 전동기가 과열 되었습니다. 드라이브의 부하가 정격보다 큼니다. 전자 써벌 레벨을 낮게 설정하였습니다. 드라이브 용량 설정이 잘못되었습니다. 저속에서 장시간 운전 하였습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 부하 또는 운전 빈도를 줄여 주십시오. 드라이브 용량을 키워 주십시오. 전자 써벌 레벨을 적절하게 설정하여 주십시오. 드라이브 용량을 올바르게 설정하여 주십시오. 전동기 냉각 팬의 전원을 별도로 공급할 수 있는 전동기로 교체 하십시오.
A 점접 고장 신호 입력	<ul style="list-style-type: none"> 입, 출력 그룹의 다기능 입력 단자 기능 선택 (117 ~ 124)을 18번 (외부 트립 신호 입력: A점접)으로 설정한 단자가 온(ON) 상태이거나 19번 (B점접)으로 설정한 단자가 오프(OFF)인 상태. 	<ul style="list-style-type: none"> 외부 고장 단자에 연결 된 회로 이상 및 외부 고장의 원인을 제거합니다.
B 점접 고장 신호 입력		
주파수 지령 상실	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브 단자대의 V1 및 I 단자에 주파수 지령이 없습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> V1 및 I 단자의 배선 및 지령 레벨을 확인합니다.
리모트 로더 통신 에러	<ul style="list-style-type: none"> 드라이브 본체에 있는 로더와 리모트 로더간의 통신선에 이상이 있습니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 통신선 연결 커넥터에 통신선이 올바르게 부착되어 있는지 확인 하십시오.
브레이크 제어 이상	<ul style="list-style-type: none"> 브레이크 개방 전류가 흐르지 않아 더 이상 운전을 못 합니다. 	<ul style="list-style-type: none"> 모터 용량 및 배선을 확인합니다.
EEP Err HWT COM NTC	<ul style="list-style-type: none"> EEP: 파라미터 저장 이상 HWT: 하드웨어 이상 Err: 로더와 드라이브간 통신 에러 COM: 로더 이상 NTC: NTC이상 	<ul style="list-style-type: none"> 당사 지정 고객 대리점으로 연락하여 주십시오.



LS Starvert 시리즈는 내일의 드라이브 표준입니다.

LS 드라이브는 간편한 사용자 인터페이스에 정밀하고 유연한 제어, 다양한 기능들을 구현하고 있습니다.
뛰어난 기능을 가진 다양한 용량의 LS 드라이브 시리즈는 귀사의 경쟁력을 위한 최선의 선택이 될 것입니다.



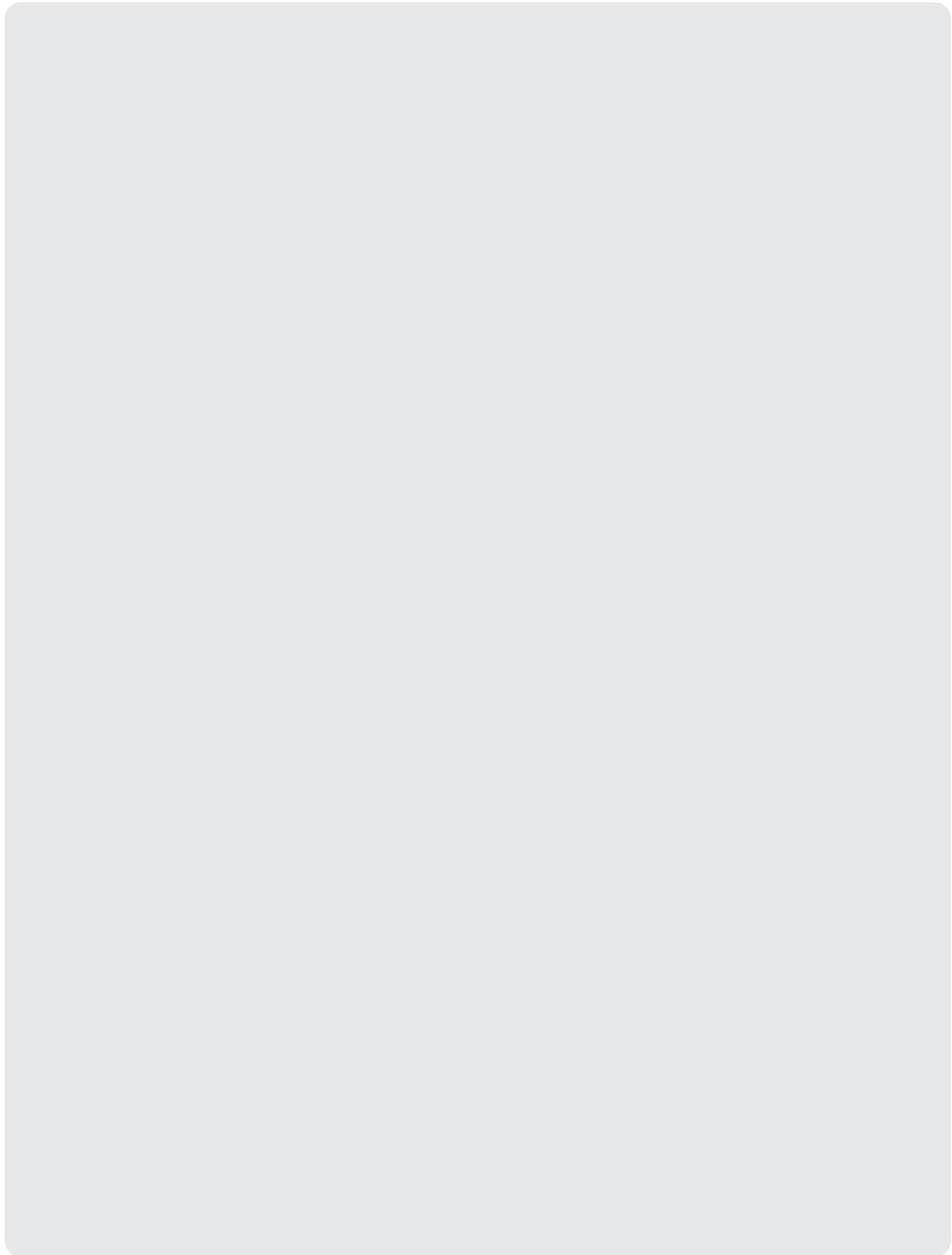
S100

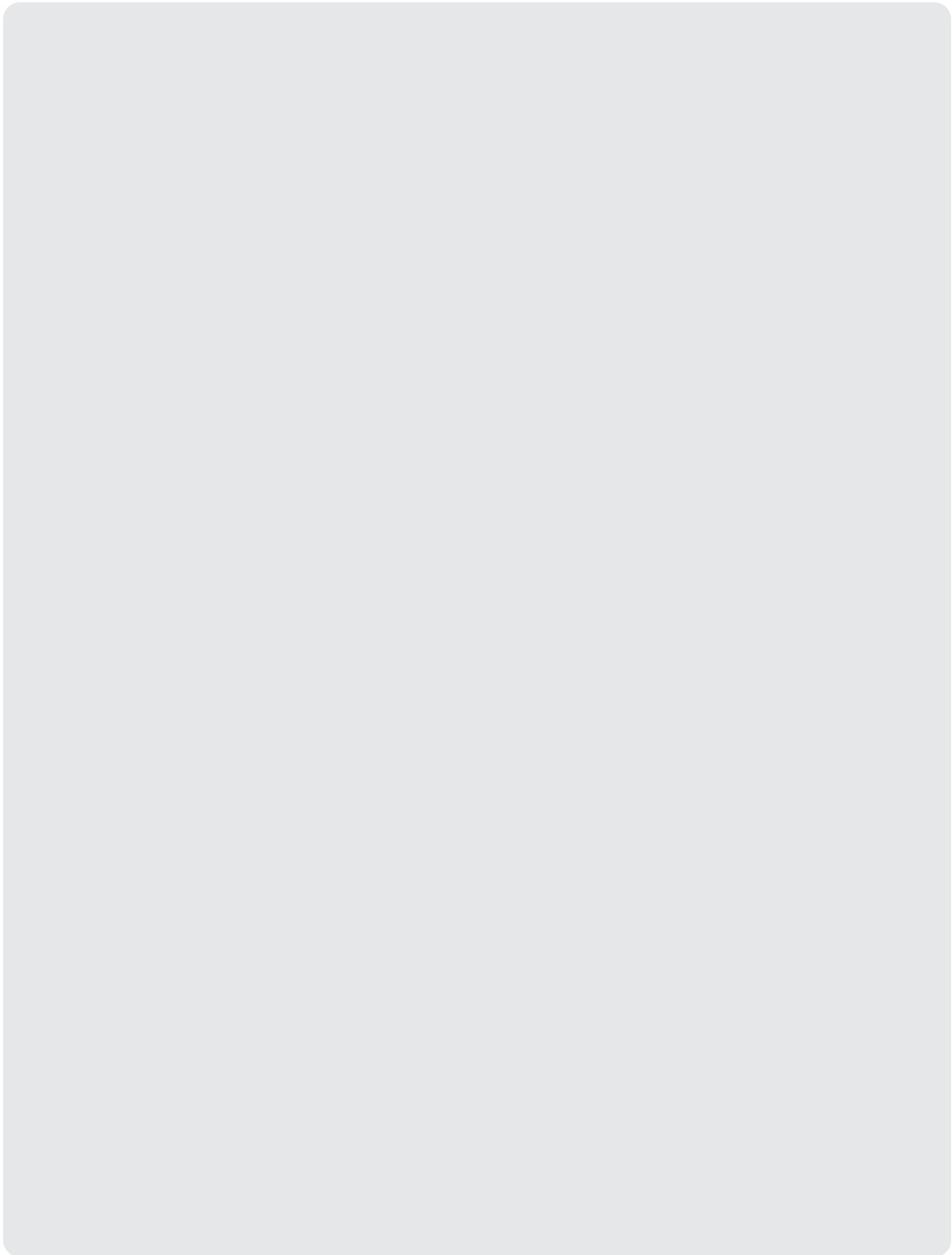
H100

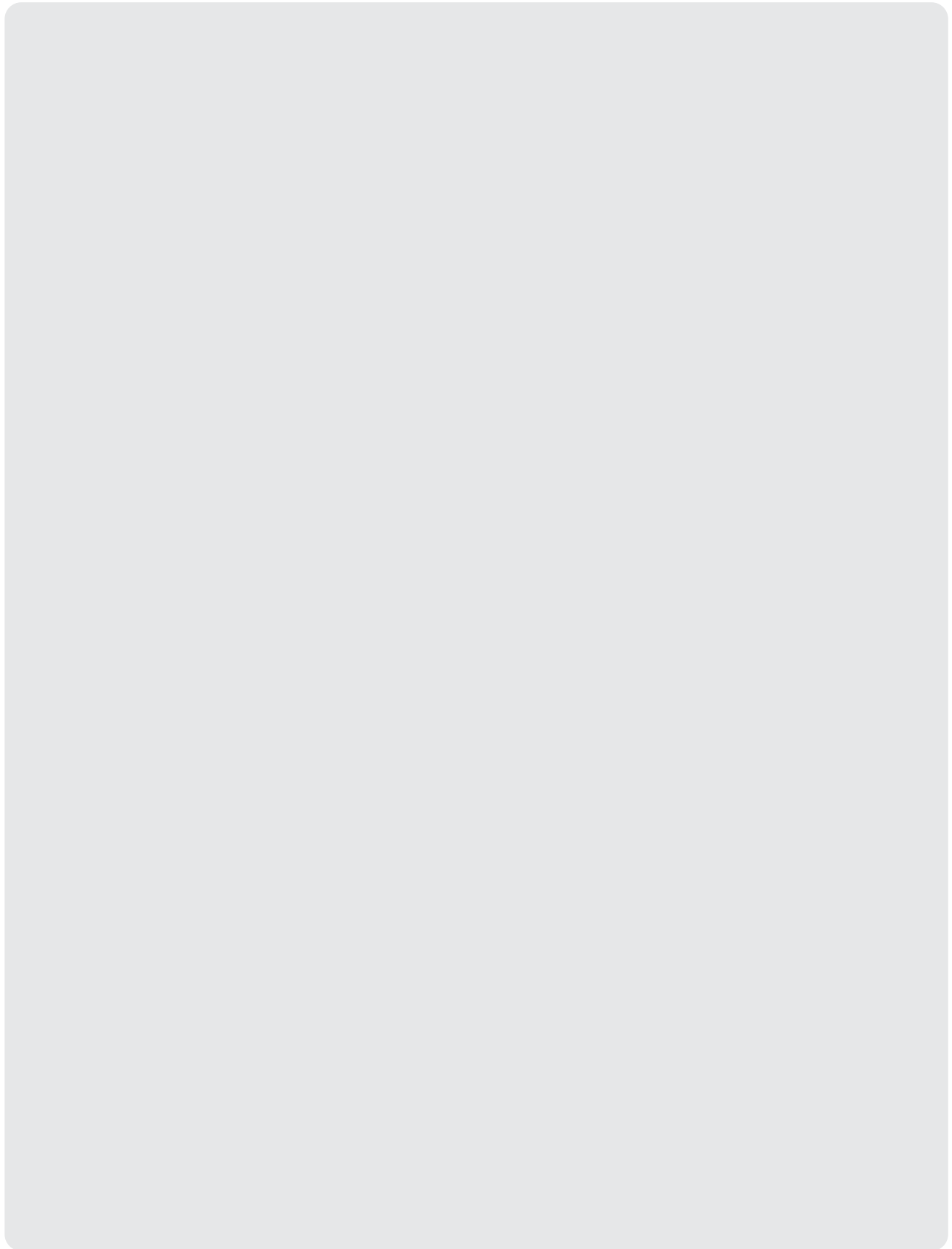
IS7

IP5A

IV5







(VAT 포함)

청주 연수원

TEL : (043) 261-6992~4
FAX : (043) 261-6996

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGK 초급	11	3일	25명		1~3	10~12	5~7	12~14	7~9	7~9	16~18	6~8	4~6	8~10	1~3	₩330,000
	XGK 고급	4	3일	25명			3~5			14~16			13~15			6~8	₩330,000
	XGK 초급&고급	2	5일	25명						28~7/2					18~22		₩440,000
	XGI 초급	9	3일	20명		17~19	3~5	12~14		2~4	5~7	18~20	1~3	11~13		8~10	₩330,000
	XGI 고급	4	3일	20명			8~10			7~9			6~8			1~3	₩330,000
	XGI 초급&고급	2	5일	20명					10~14							1~5	₩440,000
	XGK 통신	5	3일	20명		17~19		12~14			12~14		1~3		3~5		₩275,000
	XGI 통신	3	3일	20명			15~17			14~16				20~22			₩275,000
	XGR 일반	2	3일	16명					24~26						15~17		₩275,000
	XGK 위치제어/서보	5	3일	15명		22~24		26~28		2~4			27~29		17~19		₩275,000
	XGK 네트워크 위치제어/서보	5	3일	15명			17~19		24~26			23~25		11~13	22~24		₩275,000
XGK 특수(AD,DA,PID,HSC)	2	3일	20명						21~23				25~27			₩275,000	
HMI	HMI-XGT Panel	4	3일	20명		22~24			12~14			23~25			22~24		₩275,000
	HMI-XGT infoU	3	3일	20명				26~28			12~14			4~6			₩275,000
인버터	인버터 기초	11	3일	20명		1~3	10~12	5~7	12~14	9~11	7~9	16~18	8~10	4~6	8~10	1~3	₩330,000
	인버터 응용	4	3일	20명			22~24			14~16			1~3			6~8	₩330,000

※ 고용보험 비적용과정 / 숙식 제공 (2인 1실, 선택사항)

(VAT 포함)

부산 교육장

TEL : (051) 310-6855 ~ 60
FAX : (051) 310-6851

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGK 위치제어/서보(부산)	4	3일	8명		24~26			12~14			18~20			17~19		₩165,000
INV	인버터 기초(부산)	4	2일	12명			18~19			17~18			9~10			16~17	₩165,000

※ 고용보험 비적용과정, 비합숙(중식제공)

(VAT 포함)

대구 교육장

TEL : (053) 603-7744
FAX : (053) 603-7788

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGK 초급(대구)	4	2일	10명			10~11			9~10			28~29		15~16		₩165,000
	XGT 특수&통신(대구)	2	2일	10명				14~15				8~9					₩165,000
	XGK 위치제어/서보(대구)	2	2일	10명					12~13						17~18		₩165,000
HMI	HMI-XGT Panel(대구)	4	2일	10명				21~22		23~24		25~26		20~21			₩165,000
INV	인버터 기초(대구)	3	2일	10명			24~25				14~15				24~25		₩165,000

※ 고용보험 비적용과정, 비합숙(중식제공)

(VAT 면세)

안양 교육장

(위탁교육기관: PLC에듀학원)
TEL : (031) 456-5551
FAX : (070) 8612-5551

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	PLC제어(XGK 초/중급)	12	3일	15명	20~22	3~5	3~5	7~9	12~14	9~11	7~9	11~13	8~10	6~8	3~5	1~3	₩330,000
	PLC제어(XGI 초/중급)	12	3일	15명	27~29	17~19	17~19	21~23	26~28	23~25	21~23	25~27	15~17	20~22	17~19	15~17	₩330,000

※ 비합숙(중식제공)

(VAT 면세)

부산 교육장

(위탁교육기관: 부산FA교육센터)
TEL : (051)311-0337
FAX : (051)954-2525

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGK 초급	8	2일	12명	4~5	8~9		5~6	3~4		5~6	9~10		4~5	8~9		₩165,000
	XGK 특수	4	2일	12명			15~16			7~8			13~14			6~7	₩165,000
	XGK 통신	4	3일	12명			17~19			9~11			15~17			8~10	₩248,000
	HMI-XGT Panel	6	2일	12명		15~16		12~13		14~15		16~17		11~12		13~14	₩165,000

※ 비합숙(중식제공)

(VAT 면세)

대구 교육장

(위탁교육기관: 영진전문대학교)
TEL : (053) 940-5232
010-4243-5232
FAX : (053) 940-5248

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGI 초급&고급	5	3일	15명	11~13	1~3					19~21	9~11				13~15	₩300,000
	XGK 초급&고급	5	3일	15명	18~20	22~24					26~28	16~18				20~22	₩300,000
INV	인버터 기초	2	3일	15명	25~27											27~29	₩300,000

※ 비합숙(중식제공)

(VAT 면세)

광주 교육장

(위탁교육기관: 송원대학교)
TEL : (062) 360-5831,
5889, 5760
FAX : (062) 360-5782

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	MK/XGK 통합	2	3일	10명		17~19					7~9						₩200,000
	GM/XGI 통합	2	3일	10명		24~26					14~16						₩200,000
INV	인버터	1	2일	10명							22~23						₩150,000

※ 비합숙(중식제공)

(VAT 면세)

안산 교육장

(위탁교육기관: 한양대학교ERICA캠퍼스)
TEL : (031)400-4646, 5936
FAX : (031)400-4649

교육분야	교육과정명	차수	기간	정원	1월	2월	3월	4월	5월	6월	7월	8월	9월	10월	11월	12월	교육비
PLC	XGK 초급	4	3일	20명		3~5		26~28			5~7		1~3				₩200,000
	XGI 초급	4	3일	20명			22~24			9~11			8~10		1~3		₩200,000
	XGK 통신	2	3일	20명					10~12						24~26		₩200,000
	XGI 통신	2	3일	20명				7~9						4~6			₩200,000
HMI	HMI-XGT Panel	4	3일	10명		15~17				16~18		18~20		25~27			₩200,000
인버터	인버터 기초	4	3일	10명		22~24		19~21			12~14			18~20			₩200,000

※ 비합숙(중식제공) / 고용보험환급과정 (환급예상비용 : 102,636원)

※ 코로나19 상황을 고려하여 교육운영이 어려울 경우, 교육신청자에 한해 별도로 안내 메일 또는 문자를 드리오니, 양해 부탁드립니다.



안전에 관한 주의

- 안전을 위하여 「사용설명서」 또는 「데이터시트」를 반드시 읽고 사용해 주십시오.
- 본 카탈로그에 기재된 제품은 사용온도, 조건, 장소 등이 한정되어 있으며, 정기점검이 필요하므로 제품구입처나 당사에 문의 후 정확하게 사용해 주십시오.
- 안전을 위해 전기공사·전기배선 등 전문기술을 보유한 사람이 취급해 주십시오.
- 제품 설치 및 배선 시 「사용설명서」 또는 「데이터시트」의 관련사항을 숙지하시고 제품을 사용해 주십시오.



www.ls-electric.com

■ 본사 : 서울특별시 용산구 한강대로 92 LS용산타워 23층

■ 구입문의

서울영업	TEL: (02)2034-4623~38	FAX: (02)2034-4057
부산영업	TEL: (051)310-6855~60	FAX: (051)310-6851
대구영업	TEL: (053)603-7741~8	FAX: (053)603-7788
서부영업 (나주)	TEL: (062)510-1891~92	FAX: (062)526-3262
서부영업 (대전)	TEL: (042)820-4240~42	FAX: (042)820-4298

■ A/S 문의

기술상담센터	TEL: (전국)1544-2080	FAX: (031)689-7290
서울/경기 Global 지원팀	TEL: (031)689-7112	FAX: (031)689-7113
천안 Global 지원팀	TEL: (041)550-8308~9	FAX: (041)554-3949
부산 Global 지원팀	TEL: (051)310-6922~3	FAX: (051)310-6851
대구 Global 지원팀	TEL: (053)603-7751~4	FAX: (053)603-7788
광주 Global 지원팀	TEL: (062)510-1885~6	FAX: (062)526-3262

■ 교육 문의

연수원	TEL: (043)268-2631~2	FAX: (043)268-4384
서울/경기교육장	TEL: (031)689-7107	FAX: (031)689-7113
부산교육장	TEL: (051)310-6860	FAX: (051)310-6851
대구교육장	TEL: (053)603-7744	FAX: (053)603-7788

■ 기술 문의

기술상담센터	TEL: (전국)1544-2080	FAX: (031)689-7290
동현 산전 (안양)	TEL: (031)479-4785~6	FAX: (031)479-3787
신광 ENG (부산)	TEL: (051)319-1051	FAX: (051)319-1052
에이앤디시스템 (부산)	TEL: (051)319-0668	FAX: (051)319-0669

■ LS는 전 세계 주요 국가에 현지 서비스 파트너 사를 보유하고 있으며, 상세 사항은 [홈페이지 (www.ls-electric.com) 서비스센터 안내]를 참고하여 주십시오.



신속한 서비스, 든든한 기술상담

기술상담센터 전국어디서나 **1544-2080**

■ 서비스 지정점

명산전 (서울)	TEL: (02)462-3053	FAX: (02)462-3054
TPI시스템 (서울)	TEL: (02)895-4803~4	FAX: (02)6264-3545
우진산전 (의정부)	TEL: (031)877-8273	FAX: (031)878-8279
신진시스템 (안산)	TEL: (031)494-9607	FAX: (031)494-9608
드림시스템 (평택)	TEL: (031)665-7520	FAX: (031)667-7520
스마트산전 (안양)	TEL: (031)430-4629	FAX: (031)430-4630
세아산전 (안양)	TEL: (031)340-5228	FAX: (031)340-5229
성원M&S (인천)	TEL: (032)588-3750	FAX: (032)588-3751
파란자동화 (천안)	TEL: (041)554-8308	FAX: (041)554-8310
태영시스템 (대전)	TEL: (042)670-7363	FAX: (042)670-7364
디에스산전 (청주)	TEL: (054)284-6050	FAX: (054)284-6051
조은시스템 (부산)	TEL: (051)319-3923	FAX: (051)319-3924
산전테크 (부산)	TEL: (051)319-1025	FAX: (051)319-1026
서진산전 (울산)	TEL: (052)227-0335	FAX: (052)227-0337
대명시스템 (대구)	TEL: (053)564-4370	FAX: (053)564-4371
제이엠산전 (포항)	TEL: (054)284-6050	FAX: (054)284-6051
지이티시스템 (구미)	TEL: (054)465-2304	FAX: (054)465-2315
제일시스템 (창원)	TEL: (055)273-6778	FAX: (050)4005-6778
기림산전 (광주)	TEL: (062)603-1551	FAX: (062)603-1550
자유시스템 (광주)	TEL: (062)714-1765	FAX: (062)714-1766
코리아FA (익산)	TEL: (063)838-8002	FAX: (063)838-8001
SJ주식회사 (전주)	TEL: (063)213-6900~1	FAX: (063)213-6902

■ 해외 서비스센터 - 중국사무소

Shanghai (상해)	TEL: (8621)5237-9977	FAX: (8621)5237-7192
Beijing (북경)	TEL: (8610)5095-1617	FAX: (8610)5095-1620
Guangzhou (광주)	TEL: (8620)3818-2885	FAX: (8620)3818-2886
Chengdu (성도)	TEL: (8628)8670-3201	FAX: (8628)8670-3203
Qingdao (청도)	TEL: (86532)8501-2065	FAX: (86532)8501-6057